

## Problemas propuestos

**Problema 1.1.** Si  $X, Y, Z$  son operadores, demostrad las propiedades siguientes utilizando la notación de bras y kets.

- $(XY)^\dagger = Y^\dagger X^\dagger$  y más generalmente  $(XY \cdots Z)^\dagger = Z^\dagger \cdots Y^\dagger X^\dagger$
- $\text{Tr}\{XY\} = \text{Tr}\{YX\}$  y más generalmente  $\text{Tr}\{XY \cdots Z\} = \text{Tr}\{ZXY \cdots\}$
- $\text{Tr}\{|\psi\rangle\langle\phi|\} = \langle\phi|\psi\rangle$

**Problema 1.2.** Hemos estudiado que el conjunto de operadores que actúan sobre un espacio de Hilbert  $\mathcal{H}$  forman, a su vez, otro espacio vectorial y que si  $\{|a\rangle\}$  es una base de  $\mathcal{H}$ , entonces los operadores  $|a'\rangle\langle a|$  forman una base de los operadores, y que  $\forall X, X = \sum_{a'a} X_{a'a} |a'\rangle\langle a|$  con  $X_{a'a} = \langle a'|X|a\rangle$ . Pero no hemos definido un producto escalar de operadores. Comprobad que si definimos el producto escalar de dos operadores como

$$\langle X, Y \rangle \equiv \text{Tr}\{X^\dagger Y\},$$

se satisfacen los axiomas generales del producto escalar

$$\langle X, Y \rangle = \langle Y, X \rangle^*$$

$$\langle X, X \rangle \geq 0 \quad \text{y} \quad \langle X, X \rangle = 0 \quad \text{sii} \quad X = 0.$$

Además la base  $|a'\rangle\langle a|$  es ortonormal, en el sentido de que

$$\text{Tr}\left\{(|b'\rangle\langle b|)^\dagger |a'\rangle\langle a|\right\} = \delta_{ab} \delta_{a'b'}$$

$$\text{y } X_{a'a} = \text{Tr}\left\{(|a'\rangle\langle a|)^\dagger X\right\}$$

**Problema 1.3.** Utilizando el teorema espectral, dad una expresión para  $\exp(i\lambda A)$ , siendo  $\lambda$  una constante real y  $A$  un operador hermítico con valores propios conocidos. Si en una base dada  $\{|1\rangle, |2\rangle\}$  la representación matricial de  $A$ , es  $A_{11} = A_{22} = 0, A_{12} = A_{21} = 1$ , calculad  $\exp(i\lambda A)$  en la misma base. Dad el resultado en forma matricial y en términos de los bras y kets de la base.

**Problema 1.4.** El Hamiltoniano de un sistema de dos estados viene dado por

$$H = a(|1\rangle\langle 1| - |2\rangle\langle 2| + |1\rangle\langle 2| + |2\rangle\langle 1|)$$

siendo  $a$  una constante con dimensiones de energía. Encontrad los autovalores de  $H$  y los vectores propios correspondientes como combinaciones lineales de la base ortonormal formada por  $|1\rangle$  y  $|2\rangle$ .

**Problema 1.5.** El operador  $A$  viene caracterizado por su actuación sobre la base  $\{|1\rangle, |2\rangle, |3\rangle\}$ , de forma que

$$A|1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}|2\rangle, \quad A|2\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}|1\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}}|3\rangle, \quad A|3\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}|2\rangle.$$

¿Cuál es la representación matricial de  $A$  en esta base? ¿Es hermítico?

Encontrad los autovalores y sus correspondientes autovectores normalizados. ¿Hay degeneración?

1.1  $|\alpha\rangle, |\beta\rangle \in \mathcal{H}$

prop. asociativa de la composición de operadores

$$a) \langle \alpha | (XY) | \beta \rangle = \langle \alpha | X (Y | \beta \rangle) = \langle (X^\dagger \alpha) | Y | \beta \rangle = \langle Y^\dagger (X^\dagger \alpha) | \beta \rangle$$

$\nearrow$  asoc.  $\nwarrow$  Comparando:

$$= \langle (Y^\dagger X^\dagger) \alpha | \beta \rangle$$

Por otro lado  $\langle \alpha | (XY) | \beta \rangle = \langle (XY)^\dagger \alpha | \beta \rangle$   
 $(XY)^\dagger = Y^\dagger X^\dagger \rightarrow$  Por inducción, para  $n+1$  (ver abajo).  
 Inserto relación de clausura

b) Base ortonormal  $\{|i\rangle\}$

$$\text{Tr}\{XY\} = \sum_i (XY)_{ii} = \sum_i \langle i | (XY) | i \rangle = \sum_i \langle i | X \left( \sum_j |j\rangle \langle j| \right) Y | i \rangle$$

$\nearrow$  linealidad  $\nwarrow$  linealidad  
 $\searrow$  complejos conmutan  $\downarrow$  separo sumatorio en i

$$= \sum_{i,j} \langle i | X | j \rangle \langle j | Y | i \rangle = \sum_{j,i} \langle j | Y | i \rangle \langle i | X | j \rangle$$

$$= \sum_j \langle j | Y \sum_i (|i\rangle \langle i|) X | j \rangle = \sum_j \langle j | Y X | j \rangle = \sum_j (YX)_{jj}$$

$$= \text{Tr}\{YX\}$$

Por inducción, para  $n$  operadores  $\{O_i\}_{i=1}^n$

(Supongo cierto:  $\text{Tr}\{O_1 O_2 \dots O_n\} = \text{Tr}\{O_n O_1 O_2 \dots\}$  (propiedad cíclica))

No hace falta si lo has demostrado para  $n=2$

Demuestro para  $n+1$ :

$$\text{Tr}\{O_1 \dots O_n O_{n+1}\} = \text{Tr}\{(O_1 \dots O_n) O_{n+1}\} = \text{Tr}\{\tilde{O} O_{n+1}\}$$

$\nearrow$  asociativa  $\searrow$   $\tilde{O} = \tilde{O}$

$$\stackrel{\text{ver Tr}\{XY\}}{\Rightarrow} \text{Tr}\{O_{n+1} \tilde{O}\} = \text{Tr}\{O_{n+1} O_1 \dots O_n\}$$

c)  $\text{Tr}\{|\psi\rangle \langle \phi|\} = \sum_i A_{ii} = \sum_i \langle i | A | i \rangle = \sum_i \langle i | \psi \rangle \langle \phi | i \rangle$

operador A  $\nearrow$  linealidad separo  $\sum$   
 $\searrow$   $\phi$  conmuta

$$= \sum_i \langle \phi | i \rangle \langle i | \psi \rangle = \langle \phi | \left( \sum_i |i\rangle \langle i| \right) | \psi \rangle = \langle \phi | \psi \rangle$$

\*a) Supongo cierto para  $n$ :  $(O_1 O_2 \dots O_n)^\dagger = O_n^\dagger \dots O_2^\dagger O_1^\dagger$

Para  $n+1$ :

$$(O_1 \dots O_n O_{n+1})^\dagger = ((O_1 \dots O_n) O_{n+1})^\dagger = (XY)^\dagger = Y^\dagger X^\dagger = O_{n+1}^\dagger \cdot (O_1 \dots O_n)^\dagger$$

$\nearrow$  demostrado ya  $\nwarrow$  X Y

$$\stackrel{\text{utilizo que es cierto para } n}{=} O_{n+1}^\dagger O_n^\dagger \dots O_2^\dagger O_1^\dagger$$

1.2

$$\langle X|Y \rangle \equiv \text{Tr} \{X^+ Y\}$$

a)

$$\langle X|Y \rangle \equiv \text{Tr} \{X^+ Y\} = \sum_a \langle a|X^+ Y|a \rangle = \sum_a \langle Xa|Ya \rangle = \sum_a \langle Ya|Xa \rangle^*$$

inventar bra-ket  
↳ conjugado

$$= \left( \sum_a \langle a|Y+X|a \rangle \right)^* = \text{Tr} \{Y+X\}^* = \langle Y|X \rangle^*$$

b)

↳ utilizo a) con  $Y=X$

$$\langle X|X \rangle = \langle X|X \rangle^* = z \rightarrow z = \text{Re}\{z\} + i \text{Im}\{z\} \in \mathbb{C} \quad \left. \begin{array}{l} z = z^* \\ \text{Im}\{z\} = 0 \end{array} \right\}$$
$$\hookrightarrow \langle X|X \rangle \in \mathbb{R}$$

z\* = Re{z} - i Im{z}

$$\langle X|X \rangle = \text{Tr} \{X^+ X\} = \sum_a \langle a|X^+ X|a \rangle = \sum_{a,a'} \langle a|X^+|a' \rangle \langle a'|X|a \rangle$$

inserto rel de clausura:  $Xa|a = Xa|a' \langle a'|a \rangle = Xa|a' \delta_{aa'} = Xa|a' \langle a'|a \rangle$

$$= \sum_{a,a'} \langle a|X^+|a' \rangle \langle a'|X|a \rangle = \sum_{a,a'} X_{aa'}^+ \cdot (X^+_{aa'})^* \rightarrow z \cdot z^* = \text{Re}^2\{z\} + \text{Im}^2\{z\}$$

↳ Invierto 2º complejo

$$= \sum_{a,a'} |X_{a,a'}|^2 \geq 0 \quad \left( \begin{array}{l} \text{módulo de un complejo} \\ \text{con norma } \geq 0 \end{array} \right)$$

$$\Leftarrow \text{Si } X=0 \rightarrow \langle X|X \rangle = \langle 0|0 \rangle = \text{Tr} \{0 \cdot 0\} = 0$$

$$\Rightarrow \text{Si } \langle X|X \rangle = 0 \rightarrow \sum_{a,a'} |X_{a,a'}|^2 = 0 \rightarrow \text{Por reducción al absurdo, supongamos que existe algún } X_{a,a'} \neq 0 / X \neq 0$$

Entonces  $\langle X|X \rangle = |X_{a,a'}|^2 > 0$  en contra de la hipótesis inicial //

$$c) \text{Tr} \left\{ \underbrace{(|b' \rangle \langle b|)^+}_X \cdot \underbrace{|a' \rangle \langle a|}_Y \right\} = \langle X|Y \rangle = \text{Tr} \{X^+ Y\} = \text{Tr} \left\{ X^+ |a' \rangle \langle a| \right\}$$

ver 1.1 c)

$$= \text{Tr} \{ |\psi \rangle \langle \phi| \} = \langle \phi| \psi \rangle = \langle a|X^+|a' \rangle = X^+_{aa'} = X_{aa'}^*$$

$\equiv \langle \psi| \in \mathcal{X}$     $\langle \phi| \in \mathcal{X}^*$

$$= \langle a'|X|a \rangle = \langle a'|b' \rangle \langle b|a \rangle = \delta_{a'b'} \delta_{ab} //$$

Camino alternativo:

$$(|b' \rangle \langle b|)^+ = |b \rangle \langle b'|$$

$$\hookrightarrow \text{Tr} \{ (|b' \rangle \langle b|)^+ |a' \rangle \langle a| \} = \text{Tr} \{ |b \rangle \langle b'| |a' \rangle \langle a| \} = \text{Tr} \{ |b \rangle \langle a| \} \delta_{b'a'}$$
$$= \langle a|b \rangle \delta_{b'a'} = \delta_{ab} \delta_{a'b'} //$$

$$d) X_{a'a} = \langle a'|X|a \rangle = (X^+_{aa'})^* = \langle a|X^+|a' \rangle = \langle a|(X^+|a' \rangle) = \text{Tr} \{ |\psi \rangle \langle \phi| \}^*$$

Ver 1.1 c)

$$= \text{Tr} \{ X^+ (|a' \rangle \langle a|) \}^* = \langle X, (|a' \rangle \langle a|) \rangle^* \rightarrow \text{Ver 1.2 a)}$$
$$= \langle (|a' \rangle \langle a|), X \rangle = \text{Tr} \{ (|a' \rangle \langle a|)^+ X \}$$

$$\text{Si } X_{a'a} = \langle a'|X|a \rangle = \sum_i \langle a'|X|i \rangle \langle i|a \rangle = \sum_i \langle i|i \rangle \langle a'|X|a \rangle = \text{Tr} \{ |a \rangle \langle a| X \} = \text{Tr} \{ (|a' \rangle \langle a|)^+ X \} //$$

↳ clausura    ↳ conmutar

1.3 Tma. espectral

$a, |a\rangle$  valores y vectores propios de  $A$

$$A = \sum_a a \cdot \lambda_a = \sum_a a |a\rangle\langle a|$$

$\exp(i\lambda A) = f(A) \rightarrow$  función de un operador

$$f(A) \equiv \sum_a f(a) |a\rangle\langle a|$$

$$\exp(i\lambda A) = \sum_a \exp(i\lambda a) |a\rangle\langle a|$$

$\{|1\rangle, |2\rangle\}_B \rightarrow A$  no diagonal en esa base

$$A_B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{vmatrix} \lambda & 1 \\ 1 & -\lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - 1 = 0 \rightarrow \begin{matrix} \lambda_1 = 1 & (+) \\ \lambda_2 = -1 & (-) \end{matrix}$$

↳ Valores propios

(+):  $-x + y = 0 \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = |+\rangle$

(-):  $x + y = 0 \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = |-\rangle$

} Vectores propios  $\rightarrow$  Base  $V = \{|+\rangle; |-\rangle\}$

$$A_B = \sum_a a |a\rangle\langle a| = |+\rangle\langle +| - |-\rangle\langle -| = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}_B \checkmark$$

se cumple tma. espectral

$$AV = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$V \equiv \exp(i\lambda A) = \exp(i\lambda \cdot 1) |+\rangle\langle +| + \exp(i\lambda(-1)) |-\rangle\langle -|$$

$$= \begin{pmatrix} e^{i\lambda} & 0 \\ 0 & e^{-i\lambda} \end{pmatrix}_{Base} = e^{i\lambda} \cdot \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}_B + e^{-i\lambda} \cdot \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}_B$$

$$= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} e^{i\lambda} + e^{-i\lambda} & e^{i\lambda} - e^{-i\lambda} \\ e^{i\lambda} - e^{-i\lambda} & e^{i\lambda} + e^{-i\lambda} \end{pmatrix}_B = \begin{pmatrix} \cos \lambda & i \operatorname{sen} \lambda \\ i \operatorname{sen} \lambda & \cos \lambda \end{pmatrix}_B \rightarrow \begin{matrix} \text{NO es} \\ \text{hermitica} \\ \text{pero es} \\ \text{unitaria} \end{matrix}$$

$$= \cos \lambda (|1\rangle\langle 1| + |2\rangle\langle 2|) + i \operatorname{sen} \lambda (|1\rangle\langle 2| + |2\rangle\langle 1|)$$

$$U^\dagger = \begin{pmatrix} \cos \lambda & -i \operatorname{sen} \lambda \\ -i \operatorname{sen} \lambda & \cos \lambda \end{pmatrix} \rightarrow U U^\dagger = \begin{pmatrix} \cos \lambda & i \operatorname{sen} \lambda \\ i \operatorname{sen} \lambda & \cos \lambda \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos \lambda & -i \operatorname{sen} \lambda \\ -i \operatorname{sen} \lambda & \cos \lambda \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = I = U^\dagger U$$

I  $\rightarrow$  unitaria

$$\hookrightarrow e^{i\lambda A} \cdot e^{-i\lambda A} = e^{i\lambda(A-A)} = e^{i\lambda \cdot 0} = I //$$

propiedad  $[A, A] = 0$

$$\hookrightarrow e^{i\lambda} \begin{pmatrix} e^{i\lambda} & 0 \\ 0 & e^{-i\lambda} \end{pmatrix}_V \begin{pmatrix} e^{-i\lambda} & 0 \\ 0 & e^{i\lambda} \end{pmatrix}_V = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}_{V,B}$$

Alternativamente:

$$e^{i\lambda A} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(i\lambda A)^k}{k!}; \quad A^{k \text{ par}} = A^{2n} = (A^2)^n = I^n = I \quad n \in \mathbb{N}_0$$

$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

$$\hookrightarrow e^{i\lambda A} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(i\lambda)^{2n} I}{(2n)!} + \frac{A^{2n+1}}{(2n+1)!} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{I (-1)^n \lambda^{2n}}{(2n)!} + i \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n \lambda^{2n+1} A}{(2n+1)!} = \cos \lambda I + i \operatorname{sen} \lambda A$$

Taylor  $\sin(\cos)$

$$\begin{pmatrix} \cos \lambda & i \operatorname{sen} \lambda \\ i \operatorname{sen} \lambda & \cos \lambda \end{pmatrix} \checkmark$$

1.4

$$H = a(|1\rangle\langle 1| - |2\rangle\langle 2| + |1\rangle\langle 2| + |2\rangle\langle 1|), \quad a \in \mathbb{R}$$

$$= a \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \rightarrow \text{hermitica } \checkmark$$

$$|H - \lambda I| = 0 \rightarrow \begin{vmatrix} 1-\lambda & 1 \\ 1 & -(1+\lambda) \end{vmatrix} = (\lambda-1)(\lambda+1) - 1 = 0 = \lambda^2 - 2 = 0$$

$$\hookrightarrow \lambda_{\pm} = \pm\sqrt{2}$$

$$(+)\rightarrow (1-\sqrt{2})x + y = 0 \rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ \sqrt{2}-1 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{(2+(\sqrt{2}-1)^2)^{1/2}} = |+\rangle$$

$$(-)\rightarrow (1+\sqrt{2})x + y = 0 \rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ -\sqrt{2}-1 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{(2+(\sqrt{2}+1)^2)^{1/2}} = |-\rangle$$

Autovalores de H:  $\begin{cases} +a\sqrt{2} \\ -a\sqrt{2} \end{cases}$   
 con autovectores:

$$|+\rangle = (|1\rangle + (\sqrt{2}-1)|2\rangle) \frac{1}{(4-2\sqrt{2})^{1/2}}$$

$$|-\rangle = (|1\rangle - (\sqrt{2}+1)|2\rangle) \frac{1}{(4+2\sqrt{2})^{1/2}}$$

1.5

$$A_{ij} = \langle i | A | j \rangle \quad i, j = 1, 2, 3$$

$$\langle 1 | A | 1 \rangle = 0; \quad \langle 2 | A | 1 \rangle = 1/\sqrt{2}; \quad \langle 3 | A | 1 \rangle = 0$$

$$\langle 1 | A | 2 \rangle = 1/\sqrt{2}; \quad \langle 2 | A | 2 \rangle = 0; \quad \langle 3 | A | 2 \rangle = 1/\sqrt{2}$$

$$\langle 1 | A | 3 \rangle = 0; \quad \langle 2 | A | 3 \rangle = 1/\sqrt{2}; \quad \langle 3 | A | 3 \rangle = 0$$

fila          columna

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} \rightarrow \text{hermitico } A^{\dagger} = A \checkmark$$

$$A^T = A$$

$$A^* = A$$

$$|A - \frac{\lambda}{\sqrt{2}} I| = 0 \rightarrow \begin{vmatrix} -\lambda & 1 & 0 \\ 1 & -\lambda & 1 \\ 0 & 1 & -\lambda \end{vmatrix} = -\lambda^3 + 2\lambda = 0 \rightarrow \lambda(\lambda^2 - 2) = 0$$

$$\lambda_0 = 0$$

$$\lambda_{\pm} = \pm\sqrt{2}$$

$$0): \quad y=0$$

$$x+z=0 \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = |0\rangle$$

$$+): \quad -\sqrt{2}x + y = 0$$

$$y - \sqrt{2}z = 0 \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ \sqrt{2} \\ 1 \end{pmatrix} = |+\rangle$$

$$-): \quad \sqrt{2}x + y = 0$$

$$y + \sqrt{2}z = 0 \rightarrow \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ -\sqrt{2} \\ 1 \end{pmatrix} = |-\rangle$$

Autovectores de A

Autovectores  $\lambda$  de A:  $A = \frac{1}{\sqrt{2}} \lambda = \begin{pmatrix} 0 \\ \pm 1 \end{pmatrix}$

↓  
 Todos distintos

↓  
 NO hay degeneración

## Problemas propuestos

✗ **Problema 2.1.** Supongamos que una matriz  $2 \times 2$ ,  $X$  (que no es necesariamente ni hermítica ni unitaria) se escribe como

$$X = a_0 I_2 + \vec{\sigma} \cdot \vec{a}$$

donde  $a_0$  y  $a_i$  ( $i = 1, 2, 3$ ) son constantes,  $I_2$  es la matriz identidad  $2 \times 2$  y  $\vec{\sigma}$  son las matrices de Pauli.

- ¿Cómo se relacionan las constantes  $a_0, a_i$  con  $\text{tr}(X)$  y  $\text{tr}(\sigma_k X)$ ?
- Obtened estas constantes en términos de los elementos de matriz  $X_{ij}$ .

✗ **Problema 2.2.** Construid  $|\vec{s}, \vec{n}; +\rangle$  tal que

$$\vec{s} \cdot \vec{n} |\vec{s}, \vec{n}; +\rangle = \frac{\hbar}{2} |\vec{s}, \vec{n}; +\rangle$$

donde  $\vec{n} = (\sin(\theta) \cos(\phi), \sin(\theta) \sin(\phi), \cos(\theta))$ . Expresad el resultado como una combinación lineal de  $|+\rangle$  y  $|-\rangle$ . Comprobad que el resultado se puede escribir como:

$$|\vec{s}, \vec{n}; +\rangle = \cos\left(\frac{\theta}{2}\right) |+\rangle + \sin\left(\frac{\theta}{2}\right) e^{i\phi} |-\rangle$$

✗ **Problema 2.3.** Un sistema cuántico posee únicamente 3 grados de libertad. Sea  $\{|1\rangle, |2\rangle, |3\rangle\}$  una base ortonormal del espacio de Hilbert asociado al sistema. En esa base, el hamiltoniano es (en las unidades apropiadas)

$$H = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Además, están definidos los observables dados por las matrices

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \quad \text{y} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

¿Cuál de los conjuntos de observables  $\{H\}$ ,  $\{H, A\}$ ,  $\{H, A, B\}$ ,  $\{A, B\}$ ,  $\{H, B\}$  es un CCOC (conjunto completo de observables compatibles)? En los casos en que sea completo, calculad y clasificad la base.

✗ **Problema 2.4.** Utilizando

$$[\vec{X}, U(\vec{\ell})] = \vec{\ell} U(\vec{\ell})$$

donde  $U(\vec{\ell})$  es el operador de traslaciones, estudiad cómo cambia el valor esperado de  $\vec{X}$  en un estado arbitrario bajo esta traslación. Es decir, hallad la relación entre  $\langle \psi | \vec{X} | \psi \rangle$  y  $\ell \langle \psi | \vec{X} | \psi \rangle_\ell$ , con  $|\psi\rangle_\ell = U(\vec{\ell}) |\psi\rangle$ .

**Problema 2.5.** Un oscilador cuántico se halla en el estado  $|\psi\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} |0\rangle + \frac{i}{2} |1\rangle + \frac{1}{2} |2\rangle$ , siendo  $|n\rangle$  los estados propios del Hamiltoniano,  $H|n\rangle = \hbar\omega(n + \frac{1}{2})|n\rangle$ .

Calculad el valor esperado de  $P$  y de  $X$ , y el producto de indeterminaciones  $\Delta x \Delta p$ . Comprobad que se satisface la relación de indeterminación.

## Problemes proposats

**Problema 2.1.** Suposem que una matriu  $2 \times 2$ ,  $X$  (que no és necessàriament ni hermítica ni unitària) s'escriu com

$$X = a_0 I_2 + \vec{\sigma} \cdot \vec{a}$$

on  $a_0$  i  $a_i$  ( $i = 1, 2, 3$ ) són constants,  $I_2$  és la matriu identitat  $2 \times 2$  i  $\vec{\sigma}$  són les matrius de Pauli.

- Com es relacionen les constants  $a_0, a_i$  amb  $\text{tr}(X)$  i  $\text{tr}(\sigma_k X)$ ?
- Obtenui aquestes constants en termes dels elements de matriu  $X_{ij}$ .

**Problema 2.2.** Construïu  $|\vec{n}; +\rangle$  tal que

$$\vec{S} \cdot \vec{n} |\vec{n}; +\rangle = \frac{\hbar}{2} |\vec{n}; +\rangle$$

on  $\vec{n} = (\sin(\theta) \cos(\phi), \sin(\theta) \sin(\phi), \cos(\theta))$ . Expressiu el resultat com una combinació lineal de  $|+\rangle$  i  $|-\rangle$  ( $|\pm\rangle \equiv |\hat{z}; \pm\rangle$  amb  $\hat{z} = (0, 0, 1)$ ). Comproveu que el resultat es pot escriure com:

$$|\vec{n}; +\rangle = \cos\left(\frac{\theta}{2}\right) |+\rangle + \sin\left(\frac{\theta}{2}\right) e^{i\phi} |-\rangle$$

**Problema 2.3.** Un sistema quàntic posseeix únicament 3 graus de llibertat. Siga  $\{|1\rangle, |2\rangle, |3\rangle\}$  una base ortonormal de l'espai de Hilbert associat al sistema. En eixa base, el hamiltonià és (en les unitats apropiades)

$$H = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

A més, estan definits els observables donats per les matrius

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \quad \text{y} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Quin dels conjunts d'observables  $\{H\}$ ,  $\{H, A\}$ ,  $\{H, A, B\}$ ,  $\{A, B\}$ ,  $\{H, B\}$  és un CCOC (conjunt complet d'observables compatibles)? En els casos en que siga complet, calculeu i classifiqueu la base.

**Problema 2.4.** Usant

$$[\vec{X}, U(\vec{\ell})] = \vec{\ell} U(\vec{\ell})$$

on  $U(\vec{\ell})$  és l'operador de translacions, vegeu com canvia el valor esperat de  $\vec{X}$  en un estat arbitrari sota aquesta translació. És a dir, trobeu la relació entre  $\langle \psi | \vec{X} | \psi \rangle$  i  $\langle \psi | \vec{X} | \psi \rangle_{\ell}$ , amb  $|\psi\rangle_{\ell} = U(\vec{\ell}) |\psi\rangle$ .

**Problema 2.5.** Un oscil·lador quàntic es troba a l'estat  $|\psi\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} |0\rangle + \frac{i}{2} |1\rangle + \frac{1}{2} |2\rangle$ , amb  $|n\rangle$  estats propis del hamiltonià,  $H |n\rangle = \hbar\omega(n + \frac{1}{2}) |n\rangle$ .

Calculeu el valor esperat de  $P$  i de  $X$  i el producte d'incerteses  $\Delta x \Delta p$ . Comproveu que se satisfà la relació d'incertesa.

2.1

$$X = [ ]_{2 \times 2} = a_0 I_2 + \vec{\sigma} \cdot \vec{a} = a_0 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + \left[ \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \right] \cdot (a_1, a_2, a_3)$$

$$= a_0 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & a_1 \\ a_1 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & -ia_2 \\ ia_2 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a_3 & 0 \\ 0 & -a_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_0 + a_3 & a_1 - ia_2 \\ a_1 + ia_2 & a_0 - a_3 \end{pmatrix}$$

a)  $\text{tr}(X) = 2a_0$

Camino alternativo:  $\text{tr}(X) = \text{tr}(a_0 \cdot I_2) + \text{tr}(\vec{\sigma} \cdot \vec{a}) = a_0 \text{tr}(I_2) + \text{tr}(\sigma_i \cdot a_i)$

$= a_0 \cdot 2 + a_i \text{tr}(\sigma_i) = 2a_0 //$

*scalar matrix (de Pauli) → traza = 0*  
 $\{\sigma_i, \sigma_j\} = 2\delta_{ij} I_2 = \sigma_i \sigma_j + \sigma_j \sigma_i$   
 $[\sigma_i, \sigma_j] = \sigma_i \sigma_j - \sigma_j \sigma_i = 2i \epsilon_{ijk} \sigma_k$

$\text{tr}(\sigma_j X) = \text{tr}(\sigma_j \sigma_i \cdot a_i) + \text{tr}(\sigma_j a_0 \cdot I) = a_i \sum_k (\sigma_j \sigma_i)_{kk}$

$= 2a_0 \delta_{j0} + a_i \text{tr} \{ \delta_{ij} I + i \epsilon_{ijk} \sigma_k \} = 2a_0 \delta_{j0} + 2a_j + i \epsilon_{ijk} a_i \text{tr} \{ \sigma_k \}$

$\sigma_0 = I$

$= 2a_j // \quad |_{j=0,1,2,3}$

b)

$$\begin{cases} X_{11} = a_0 + a_3 \\ X_{12} = a_1 - ia_2 \\ X_{21} = a_1 + ia_2 \\ X_{22} = a_0 - a_3 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} a_0 = \frac{X_{11} + X_{22}}{2} ; a_3 = \frac{X_{11} - X_{22}}{2} \\ a_1 = \frac{X_{12} + X_{21}}{2} ; a_2 = \frac{X_{12} - X_{21}}{2} \cdot i \end{cases}$$

$\{ \sigma_i \}_{i=0}^3 \rightarrow$  Base del espacio de matrices  $2 \times 2$

$\{ I, \vec{\sigma} \}$   
 $X = \sum_{i=0}^3 a_i \cdot \sigma_i = \vec{a} \cdot \vec{\sigma} \rightarrow$  Para que  $X$  sea hermitica,  $\vec{a} \in \mathbb{R}^4$

2.2

$\vec{\sigma} \cdot \vec{u} | \vec{\sigma} \cdot \vec{u}, \pm \rangle = \pm \frac{\hbar}{2} | \vec{\sigma} \cdot \vec{u}, \pm \rangle \rightarrow$  espacio espín  $\frac{1}{2}$

$\vec{u} = \hat{u} = (\sin\theta \cos\phi, \sin\theta \sin\phi, \cos\theta)$

$\vec{\sigma} = \frac{\hbar}{2} \vec{\sigma} \Rightarrow \vec{\sigma} \cdot \vec{u} = \frac{\hbar}{2} \left[ \begin{pmatrix} 0 & \sin\theta \cos\phi \\ \sin\theta \cos\phi & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & -i \sin\theta \sin\phi \\ i \sin\theta \sin\phi & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \cos\theta & 0 \\ 0 & -\cos\theta \end{pmatrix} \right]$

$= \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} \cos\theta & \sin\theta (\cos\phi - i \sin\phi) \\ \sin\theta (\cos\phi + i \sin\phi) & -\cos\theta \end{pmatrix} = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} \cos\theta & \sin\theta \cdot e^{-i\phi} \\ \sin\theta \cdot e^{i\phi} & -\cos\theta \end{pmatrix} //$

Buscamos vectores propios de  $\vec{\sigma} \cdot \vec{u}$  con autovalor  $\pm \frac{\hbar}{2}$  y autovector  $| \vec{\sigma} \cdot \vec{u}, \pm \rangle$

$$\begin{vmatrix} \cos\theta - \lambda & e^{i\phi} \sin\theta \\ e^{i\phi} \sin\theta & -(\cos\theta + \lambda) \end{vmatrix} = -(\cos\theta - \lambda)(\cos\theta + \lambda) - \sin^2\theta = 0$$

$\hookrightarrow -\cos^2\theta + \lambda^2 = \sin^2\theta \rightarrow \lambda_{\pm} = \pm 1 \rightarrow$  autovalor  $\pm \frac{\hbar}{2}$



$$\oplus \rightarrow (\cos\theta - 1)x + e^{-i\phi} \sin\theta y = 0 \rightarrow y = \frac{(1 - \cos\theta)}{(e^{-i\phi} \sin\theta)} x ; x = 1$$

$$e^{i\phi} \sin\theta x - (\cos\theta + 1)y = 0 \rightarrow e^{i\phi} \sin\theta = \frac{(\cos\theta + 1)(1 - \cos\theta)}{e^{-i\phi} \sin\theta} = 0 \quad (*)$$

$$|\vec{S} \cdot \vec{u}_+\rangle \propto \begin{pmatrix} 1 \\ \frac{(1 - \cos\theta)}{e^{-i\phi} \sin\theta} \end{pmatrix} \propto \begin{pmatrix} e^{-i\phi} \sin\theta \\ (1 - \cos\theta) \end{pmatrix}$$

$$\hookrightarrow \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} \cos\theta & e^{i\phi} \sin\theta \\ e^{i\phi} \sin\theta & -\cos\theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e^{-i\phi} \sin\theta \\ 1 - \cos\theta \end{pmatrix} = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} \cancel{\cos\theta} e^{-i\phi} + e^{-i\phi} \sin\theta - e^{-i\phi} \cancel{\cos\theta} \\ \sin^2\theta + \underbrace{\cos^2\theta - \cos\theta}_2 \end{pmatrix}$$

$\underbrace{\hspace{10em}}_{|\vec{S} \cdot \vec{u}_+}$ 
 $\underbrace{\hspace{10em}}_{|\vec{S} \cdot \vec{u}_+\rangle}$ 
 $\downarrow$  Autovector
  $\underbrace{\hspace{10em}}_{|\vec{S} \cdot \vec{u}_+\rangle}$

$$\ominus \left. \begin{aligned} (\cos\theta + 1)x + e^{-i\phi} \sin\theta y &= 0 \\ e^{i\phi} \sin\theta x + (1 - \cos\theta)y &= 0 \end{aligned} \right\} \rightarrow |\vec{S} \cdot \vec{u}_-\rangle \propto \begin{pmatrix} 1 \\ -\frac{(\cos\theta + 1)}{\sin\theta e^{-i\phi}} \end{pmatrix}$$

$$\propto \begin{pmatrix} \sin\theta e^{-i\phi} \\ -(1 + \cos\theta) \end{pmatrix} \quad (\text{falta normalizar})$$

Reescribir como:

$$|\vec{S} \cdot \vec{u}_+\rangle \propto \begin{pmatrix} \sin\theta \\ e^{i\phi} (1 - \cos\theta) \end{pmatrix} \propto \begin{pmatrix} \sin\theta \\ e^{i\phi} \cdot 2 \sin^2\theta/2 \end{pmatrix}$$

$$\propto \begin{pmatrix} 2 \sin\theta/2 \cos\theta/2 \\ 2 e^{i\phi} \sin^2\theta/2 \end{pmatrix} \propto \begin{pmatrix} \cos\theta/2 \\ \sin\theta/2 e^{i\phi} \end{pmatrix} \rightarrow \text{Ya est\u00e1 normalizado, en base } \frac{\hbar}{2}$$

$$\hookrightarrow |\vec{S} \cdot \vec{u}_+\rangle = \cos\frac{\theta}{2} |+\rangle + \sin\frac{\theta}{2} e^{i\phi} |-\rangle$$

$$|\vec{S} \cdot \vec{u}_-\rangle \propto \begin{pmatrix} -\sin\theta \\ (1 + \cos\theta) e^{i\phi} \end{pmatrix} \propto \begin{pmatrix} -2 \sin\theta/2 \cos\theta/2 \\ 2 \cos^2\theta/2 e^{i\phi} \end{pmatrix} \propto \begin{pmatrix} \sin\theta/2 \\ -\cos\theta/2 e^{i\phi} \end{pmatrix}$$

$$|\vec{S} \cdot \vec{u}_-\rangle = \begin{pmatrix} \sin\theta/2 \\ -\cos\theta/2 e^{i\phi} \end{pmatrix}$$

Adem\u00e1s, se cumple la relaci\u00f3n de clausura:

$$|\vec{S} \cdot \vec{u}_+\rangle \langle \vec{S} \cdot \vec{u}_+| + |\vec{S} \cdot \vec{u}_-\rangle \langle \vec{S} \cdot \vec{u}_-| = \begin{pmatrix} \cos\theta/2 \\ \sin\theta/2 e^{i\phi} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos\theta/2 & \sin\theta/2 e^{-i\phi} \end{pmatrix}$$

$$+ \begin{pmatrix} \sin\theta/2 \\ -\cos\theta/2 e^{i\phi} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \sin\theta/2 & -\cos\theta/2 e^{-i\phi} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos^2\theta/2 + \sin^2\theta/2 & \cos\theta/2 \sin\theta/2 e^{-i\phi} - \sin\theta/2 \cos\theta/2 e^{-i\phi} \\ \sin\theta/2 \cos\theta/2 e^{i\phi} - \cos\theta/2 \sin\theta/2 e^{i\phi} & \sin^2\theta/2 + \cos^2\theta/2 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = I //$$

2.3

$\{|1\rangle, |2\rangle, |3\rangle\}$  b.o.n  $\in \mathcal{H}$

$H = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$  ;  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$  ;  $B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$

$\rightarrow H \rightarrow$  valor propio 1 para  $|0_3\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

$\hookrightarrow \begin{vmatrix} -\lambda & 1 \\ 1 & -\lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - 1 = 0 \rightarrow \lambda = \pm 1$   
 $\rightarrow |0_1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  con  $+1$   
 $\rightarrow |0_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$  con  $-1$

$\hookrightarrow \exists$  degeneración en autovalor  $+1 \rightarrow \{H\}$  No es CCOC.

$\rightarrow A \rightarrow$  valor propio 1 doble para  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  ;  $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$   
" "  $-1$  simple para  $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$   $\rightarrow \{A\}$  no es un CCOC

$\rightarrow B \rightarrow \begin{vmatrix} 1-\lambda & 1 & 1 \\ 1 & 1-\lambda & 1 \\ 1 & 1 & 1-\lambda \end{vmatrix} = (1-\lambda)^3 + 2 - 3(1-\lambda) = (1-\lambda)^3 + 3\lambda - 1$

$= 1 - 3\lambda + 3\lambda^2 - \lambda^3 + 3\lambda - 1 = 3\lambda^2 - \lambda^3 = \lambda^2(3 - \lambda) = 0$

$\hookrightarrow \lambda_1 = 0$  (doble) }  $\{B\}$  no es un CCOC  
 $\lambda_2 = 3$  (simple)

$v_{s2} \rightarrow x + y + z = 0 \rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ -x-y \end{pmatrix} = p \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + q \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$   
 $v_{s3} \rightarrow \begin{cases} -2x + y + z = 0 \\ -2y + z = 0 \\ x + y - 2z = 0 \end{cases} \rightarrow \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$   
(pueden ser otros, cualquier c. lineal de estos dos)

$\in \{H, A\}$  ?

Son compatibles si conmutan:

$HA = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} = AH = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \checkmark$

$\rightarrow$  Los subespacios propios no son iguales, se intersectan

Hemos visto que H es degenerado, comprobemos si A rompe dicha degeneración

$A|v_1\rangle = A \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow \lambda_1 = +1$

$A|v_2\rangle = A \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = - \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \rightarrow \lambda_2 = -1$

$\rightarrow$  no coinciden. Ambos subespacios de degeneración, rompemos la misma  $\rightarrow$  Es un CCOC

Base:  $\{|k_a\rangle\} = \{|2_1\rangle, |1_{-1}\rangle, |1_{-1} \ 1\rangle\} = \left\{ \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$

$\{A, B\}$ ?

$$AB = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 \end{pmatrix} \neq BA = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \rightarrow \text{No son compatibles}$$

↳ No es un CCOC.

$\{H, A, B\} \rightarrow$  No es un CCOC porque  $\{A, B\}$  no lo es.

$\{H, B\}$ ?

$$HB = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = BH = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \text{Son compatibles. Veamos si B rompe la degeneración en H}$$

$B|v_3\rangle = B \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} \rightarrow |v_3\rangle$  no es propio de B  
 Debemos cambiar la elección de base en  $H$  para el subespacio degenerado, para que sean propios de ambos a la vez.

↳ Buscamos que  $B|v_h = \lambda\rangle = B \left( \begin{pmatrix} x \\ x \\ z \end{pmatrix} \right)$  / los valores propios  $\lambda$  de la c. lineal sean en un caso 0 y en otro 3 (para romper)

degeneración asociada a  $h=2$

$$B \begin{pmatrix} x \\ x \\ z \end{pmatrix} = (2x+z) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = 0 \begin{pmatrix} x \\ x \\ z \end{pmatrix} \rightarrow 2x+z=0 \rightarrow \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} = |10\rangle$$

$$B \begin{pmatrix} x \\ x \\ z \end{pmatrix} = (2x+z) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = 3 \cdot \begin{pmatrix} x \\ x \\ z \end{pmatrix} \rightarrow 2x+z=3x=3z \Rightarrow x=z=1 \rightarrow \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = |13\rangle$$

Aparte  $B|0_2\rangle = B \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} = 0 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = 0 \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} = |1-10\rangle$

Bases  $\{|10\rangle, |13\rangle, |1-10\rangle\}$

Un procedimiento más formal es el siguiente:

Dados  $H, A$  /  $[H, A] = 0$  (compatibles), construimos:

$$C(x) = H + xA \Rightarrow [C(x), H] = 0$$

$$|C(x) - \lambda I| = 0 \rightarrow \lambda(x) \rightarrow \text{tres valores}$$

si  $\exists x_0$  / los tres valores  $\lambda_1(x_0), \lambda_2(x_0), \lambda_3(x_0)$  sean distintos entre sí,  $|C_1(x_0)\rangle, |C_2(x_0)\rangle, |C_3(x_0)\rangle$  son no degenerados, ortogonales (forman base) y son propios de  $H$  y  $A$  (por tanto valores propios distintos).

$$H + xA = \begin{pmatrix} x & 1 & 0 \\ 1 & x & 0 \\ 0 & 0 & 1-x \end{pmatrix} \rightarrow \begin{vmatrix} x-\lambda & 1 & 0 \\ 1 & x-\lambda & 0 \\ 0 & 0 & 1-x-\lambda \end{vmatrix} = (1-x-\lambda) \cdot ((x-\lambda)^2 - 1) = 0$$

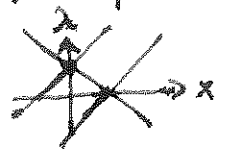
↳  $\lambda_1 = 1-x$   
 $\lambda_2 = x+1$   
 $\lambda_3 = x-1$

Solución cuando  $x \neq 0, \pm 1 \rightarrow$  caso anterior:  $x=2$   
 $\lambda_1 = -1; \lambda_2 = 3; \lambda_3 = 1$

$$C(2) = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$|u_1\rangle \Rightarrow \begin{cases} 3x + y = 0 \\ x + 3y = 0 \end{cases} \rightarrow |u_1\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$   
 $|u_2\rangle \Rightarrow \begin{cases} -x + y = 0 \\ x + y = 0 \end{cases} \rightarrow |u_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$   
 $|u_3\rangle \Rightarrow x + y = 0 \rightarrow |u_3\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$

dos índices  $|10\rangle, |1-10\rangle$  se obtienen haciendo actuar  $H$  y  $A$  sobre estos vectores y viendo sus autovalores.



2.4)  $[\vec{x}, u(\vec{e})] = \vec{e} \cdot u(\vec{e}) = \vec{x} \cdot u(\vec{e}) - u(\vec{e}) \cdot \vec{x} \rightarrow \vec{x} u(\vec{e}) = \vec{e} \cdot u(\vec{e}) + u(\vec{e}) \cdot \vec{x}$

$\langle \psi | \vec{x} | \psi \rangle = \langle u(\vec{e}) \psi | \vec{x} | u(\vec{e}) \psi \rangle = \langle u(\vec{e}) \psi | \vec{x} u(\vec{e}) | \psi \rangle$

$= \langle u(\vec{e}) \psi | (\vec{e} \cdot \mathbf{I} + u(\vec{e}) \vec{x}) | \psi \rangle$  (como  $u$  es unitario  $u^\dagger(\vec{e}) \cdot u(\vec{e}) = \mathbf{I}$ )

$= \langle \psi | (\vec{e} \cdot \mathbf{I} + u^\dagger(\vec{e}) u(\vec{e}) \vec{x}) | \psi \rangle$  (identidad, conmutan)

$= \langle \psi | (\vec{e} \cdot \mathbf{I} + \mathbf{I} \cdot \vec{x}) | \psi \rangle = \vec{e} \langle \psi | \psi \rangle + \langle \psi | \vec{x} | \psi \rangle$

$= \vec{e} + \langle \vec{x} \rangle_\psi$

2.5)  $|\psi\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} |0\rangle + \frac{i}{2} |1\rangle + \frac{1}{2} |2\rangle$

$H|n\rangle = \hbar\omega (n + \frac{1}{2}) |n\rangle$

$\langle p \rangle, \langle x \rangle, \Delta x, \Delta p$

$X = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (a + a^\dagger) ; P = \sqrt{\frac{\hbar m\omega}{2}} i (a^\dagger - a) ; a|n\rangle = \sqrt{n} |n-1\rangle ; a^\dagger|n\rangle = \sqrt{n+1} |n+1\rangle$

$a|\psi\rangle = \frac{i}{2} \sqrt{2} |0\rangle + \frac{1}{2} \sqrt{2} |1\rangle = \frac{i}{2} |0\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} |1\rangle$

$a^\dagger|\psi\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \sqrt{2} |1\rangle + \frac{i}{2} \sqrt{2} |2\rangle + \frac{\sqrt{3}}{2} |3\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} |1\rangle + \frac{i}{\sqrt{2}} |2\rangle + \frac{\sqrt{3}}{2} |3\rangle$

$\langle a \rangle_\psi = \langle \psi | a | \psi \rangle = \left( \frac{1}{\sqrt{2}} \langle 0 | - \frac{i}{2} \langle 1 | + \frac{1}{2} \langle 2 | \right) \left( \frac{i}{2} |0\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} |1\rangle \right) = \frac{i}{2\sqrt{2}} - \frac{i}{2\sqrt{2}} = 0$

$\langle a^\dagger \rangle_\psi = \left( \frac{1}{\sqrt{2}} \langle 0 | - \frac{i}{2} \langle 1 | + \frac{1}{2} \langle 2 | \right) \left( \frac{1}{\sqrt{2}} |1\rangle + \frac{i}{\sqrt{2}} |2\rangle + \frac{\sqrt{3}}{2} |3\rangle \right)$

$= -\frac{1}{2\sqrt{2}} + \frac{i}{2\sqrt{2}} = 0 //$

$\langle x \rangle_\psi = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (\langle a \rangle + \langle a^\dagger \rangle) = 0 //$

$\langle p \rangle_\psi = \sqrt{\frac{\hbar m\omega}{2}} (\langle a^\dagger \rangle - \langle a \rangle) = 0 //$

$\langle x^2 \rangle_\psi = \langle \psi | X X | \psi \rangle = \langle X^\dagger \psi | X \psi \rangle = \frac{\hbar}{2m\omega} \langle (a + a^\dagger) \psi | (a + a^\dagger) \psi \rangle$

$= \frac{\hbar}{2m\omega} \left( -\frac{i}{2} \langle 0 | + \frac{1}{\sqrt{2}} \langle 1 | + \frac{1}{2} \langle 2 | - \frac{i}{\sqrt{2}} \langle 2 | + \frac{\sqrt{3}}{2} \langle 3 | \right) \left( \frac{i}{2} |0\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} |1\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} |2\rangle + \frac{i}{\sqrt{2}} |3\rangle + \frac{\sqrt{3}}{2} |3\rangle \right)$

$= \frac{\hbar}{2m\omega} \left( \frac{1}{4} + 2 + \frac{1}{2} + \frac{3}{4} \right) = \frac{\hbar}{2m\omega} \cdot \frac{7}{2} = \frac{7}{4} \frac{\hbar}{m\omega}$

$\Delta x = \sqrt{\langle x^2 \rangle_\psi - \langle x \rangle_\psi^2} = \sqrt{\langle x^2 \rangle_\psi} = \sqrt{\frac{7\hbar}{4m\omega}}$

$$\begin{aligned} \langle p^2 \rangle_\psi &= \langle \psi | p p | \psi \rangle = \langle p^\dagger \psi | p \psi \rangle = \langle p \psi | p \psi \rangle \\ &= \frac{\hbar m \omega}{2} \left( \frac{1}{\sqrt{2}} \langle 1 | - \frac{i}{\sqrt{2}} \langle 2 | + \frac{\sqrt{3}}{2} \langle 3 | + \frac{i}{2} \langle 0 | - \frac{1}{\sqrt{2}} \langle 4 | \right) \left( \frac{1}{\sqrt{2}} | 1 \rangle + \frac{i}{\sqrt{2}} | 2 \rangle + \frac{\sqrt{3}}{2} | 3 \rangle - \frac{i}{2} | 0 \rangle - \frac{1}{\sqrt{2}} | 4 \rangle \right) \\ &= \frac{\hbar m \omega}{2} \left( \frac{1}{2} + \frac{3}{4} + \frac{1}{4} \right) = \frac{3}{4} \hbar m \omega \end{aligned}$$

$$\Delta p = \sqrt{\langle p^2 \rangle_\psi - \langle p \rangle_\psi^2} = \sqrt{\langle p^2 \rangle_\psi} = \sqrt{\frac{3 \hbar m \omega}{4}}$$

$$\Delta x \Delta p = \sqrt{\frac{\hbar \hbar}{4 m \omega}} \cdot \sqrt{\frac{3 \hbar m \omega}{4}} = \frac{\hbar}{4} \cdot \sqrt{2 \cdot 3} > \frac{\hbar \sqrt{6}}{4} = \hbar > \frac{\hbar}{2}$$

Por tanto se cumple que  $\Delta x \Delta p > \frac{\hbar}{2}$  (relación de indeterminación)

## Problemas propuestos

**Problema 3.1.** Sea un sistema físico con 4 grados de libertad. Los observables  $\{A, B\}$  forman un CCOC, de manera que podemos formar una base  $\{|1, 3\rangle, |1, 4\rangle, |2, 3\rangle, |2, 4\rangle\}$  caracterizada por los valores propios: 1 y 2 de A y 3 y 4 de B. Considerad un conjunto mezcla con pesos  $3/7$  y  $4/7$  de los estados  $\frac{1}{\sqrt{2}}(1, 1, 0, 0)$  y  $(0, 0, 0, 1)$ , expresados en la base anterior.

- Escribid la matriz densidad correspondiente.
- Encontrad su descomposición espectral.
- Construid los proyectores sobre cada subespacio propio de la matriz densidad.
- Calculad los valores esperados de A y B en el estado mezcla.
- Calculad la probabilidad de que una medida de A de el valor 1.
- Calculad la probabilidad de que, al medir A y B se obtenga 2 y 4 respectivamente.

**Problema 3.2.** Utilizando los mismos datos del problema anterior, determinad:

- La probabilidad de obtener 3 en una medida de B si antes de ha hecho una medida filtrante de A para el valor 1.
- La probabilidad de obtener 3 en una medida de B si antes se ha hecho una medida no filtrante de A.
- La probabilidad de obtener 1 en una medida de A si antes se ha hecho una medida de B no filtrante.

**Problema 3.3.** Un oscilador cuántico se encuentra en el estado  $|\psi\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}|0\rangle + \frac{i}{2}|1\rangle + \frac{1}{2}|2\rangle$  (ved problema 2.5). Si se hace una medida no filtrante de la energía, ¿cuál será el operador densidad resultante de la medida? ¿Cuál será el valor esperado de  $p$  y de  $p^2$  en el conjunto descrito por este operador densidad?

**Problema 3.4.** Un conjunto de partículas de spin  $1/2$  está en un estado descrito por el vector de polarización  $\vec{P}$ . Si  $\vec{n}$  es un vector unitario en una dirección arbitraria, calculad :

- El valor esperado del espín en esa dirección.
- Las probabilidades de obtener  $\frac{\hbar}{2}$  y  $-\frac{\hbar}{2}$  al medir el espín en esa dirección.
- La polarización resultante si hacemos una medida no filtrante del espín en esa dirección.

**Problema 3.5.** Un haz de partículas de espín  $1/2$  tiene el vector de polarización  $\vec{P}_i = (0, 0, 1)$ . Se mide la componente del espín en una dirección descrita por los ángulos esféricos  $\theta$  y  $\phi$ , seleccionando el valor  $\frac{\hbar}{2}$ . Si el vector de polarización final es  $\vec{P}_f = \frac{1}{2}(\sqrt{3/2}, \sqrt{3/2}, 1)$  :

- ¿En qué dirección se hizo la medida?
- ¿Cuál hubiese sido la matriz densidad si no se hubiese seleccionado ningún valor en la medida realizada en la dirección obtenida en a)?

3.1

4 grados de libertad  $\rightarrow 2 \times 2$

$$\{A, B\} \text{ CCOC : } \{ |1,3\rangle; |1,4\rangle; |2,3\rangle; |2,4\rangle \}$$

$$\frac{3}{7} \frac{1}{\sqrt{2}} (1, 1, 0, 0) ; \frac{4}{7} (0, 0, 0, 1)$$

a)

$$\rho = \sum_n P_n |\psi_n\rangle \langle \psi_n| = \frac{3}{7} \left( \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \langle 1| + \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \langle 2| \right) \left( \frac{1}{\sqrt{2}} |1\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} |2\rangle \right) + \frac{4}{7} |4\rangle \langle 4|$$

$$= \frac{3}{7} \left( \frac{1}{2} |1\rangle \langle 1| + \frac{1}{2} |2\rangle \langle 2| + \frac{1}{\sqrt{2}} |1\rangle \langle 2| + \frac{1}{\sqrt{2}} |2\rangle \langle 1| \right) + \frac{4}{7} |4\rangle \langle 4|$$

$$= \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3/2 & 3/2 & & \\ 3/2 & 3/2 & & \\ & & 0 & \\ & & & 4 \end{pmatrix}$$

b)  $\rho = \sum_a \lambda_a \Lambda_a$ ,  $\Lambda_a = |a\rangle \langle a|$

Buscamos vectores propios  $|\rho - \lambda I| = 0 \rightarrow |3\rangle$  y  $|4\rangle$  ya propios con autovalores 0 y  $\frac{4}{7}$ .

$$\frac{3}{14} \begin{vmatrix} 1-\lambda & 1 \\ 1 & 1-\lambda \end{vmatrix} = 0 \rightarrow (1-\lambda)^2 - 1 = 0$$

$$\lambda_1 = 2 \rightarrow \mu_1 = \frac{3}{7}$$

$$-x + y = 0 \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = |a_2\rangle$$

$$\lambda_2 = 0 \rightarrow \mu_2 = 0$$

$$x + y = 0 \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = |a_3\rangle$$

$\rho = 0 \cdot \Lambda_{a=0} + \frac{4}{7} |a_1\rangle \langle a_1| + \frac{3}{7} |a_2\rangle \langle a_2|$

c)  $\Lambda_a = 0 = |3\rangle \langle 3| + |a_3\rangle \langle a_3| = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

$$\Lambda_a = \frac{4}{7} = |4\rangle \langle 4| = \begin{pmatrix} 0 & & & \\ & 1 & & \\ & & & \\ & & & \end{pmatrix}$$

$$\Lambda_c = \frac{3}{7} = |a_2\rangle \langle a_2| = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \\ & & & \\ & & & \end{pmatrix}$$

$\left. \begin{matrix} \sum_a \Lambda_a = I \checkmark \\ \text{relaci3n de dualidad} \end{matrix} \right\}$

$$\rho = \frac{4}{7} |a_1\rangle \langle a_1| + \frac{3}{7} |a_2\rangle \langle a_2| = \frac{3}{7} \cdot \frac{1}{2} (|1\rangle + |2\rangle) (\langle 1| + \langle 2|) + \frac{4}{7} |4\rangle \langle 4| \checkmark$$

d)  $\langle A \rangle_p$  con  $A = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & 2 & \\ & & & 2 \end{pmatrix}$  expresados en la base original  
 $\langle B \rangle_p$   $B = \begin{pmatrix} 3 & & & \\ & 4 & & \\ & & 3 & \\ & & & 4 \end{pmatrix}$

$$\langle A \rangle_p = \text{Tr} \{ \rho \cdot A \} = \frac{1}{7} \text{Tr} \left\{ \begin{pmatrix} 3/2 & 3/2 & & \\ 3/2 & 3/2 & & \\ & & 0 & \\ & & & 4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & 2 & \\ & & & 2 \end{pmatrix} \right\} = \frac{1}{7} \text{Tr} \begin{pmatrix} 3/2 & 3/2 & & \\ 3/2 & 3/2 & & \\ & & 0 & \\ & & & 8 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{7} \left( \frac{3}{2} + \frac{3}{2} + 8 \right) = \frac{11}{7} // = \frac{3}{7} \cdot 1 + \frac{4}{7} \cdot 2 \checkmark$$

$$\langle B \rangle_p = \text{Tr} \{ \rho \cdot B \} = \frac{1}{7} \text{Tr} \left\{ \begin{pmatrix} 3/2 & 3/2 & & \\ 3/2 & 3/2 & & \\ & & 0 & \\ & & & 4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 & & & \\ & 4 & & \\ & & 3 & \\ & & & 4 \end{pmatrix} \right\} = \frac{1}{7} \text{Tr} \begin{pmatrix} 9/2 & 12/2 & & \\ 12/2 & 12/2 & & \\ & & 0 & \\ & & & 16 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{7} \left( \frac{9}{2} + 22 \right) = \frac{53}{14} // = 3 \cdot \frac{3}{14} + 4 \cdot \frac{3}{14} + 4 \cdot \frac{4}{7} \checkmark$$

e)

$$p(a=1) = \langle 1 | \rho | 1 \rangle = \text{Tr} \{ \rho | 1 \rangle \langle 1 | + | 2 \rangle \langle 2 | \}$$

$\uparrow$   
 $\Lambda_a = 1$

$$= \text{Tr} \left\{ \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3/2 & 3/2 & & \\ 3/2 & 3/2 & & \\ & & 0 & \\ & & & 4 \end{pmatrix} \right\} = \frac{1}{7} \cdot 3 = \frac{3}{7} // = \frac{3}{14} + \frac{3}{14} \checkmark$$

f)  $p(a=2, b=4) = \langle 4 | \rho | 4 \rangle = \text{Tr} \{ \rho | 4 \rangle \langle 4 | \} = \frac{4}{7} //$

$\underbrace{\hspace{10em}}_{\Lambda_a=2, b=4}$

↳ Simultáneos, no secuencial!

Las probabilidades cambian con el orden aunque comuten, la  $P_{total}$  no.

↓ ver ej. 3.2

↑ y el resultado final de la medida



$$a) \rho' = \frac{\sum_{a \in \Delta} \Lambda_a \rho \Lambda_a}{\sum_{a \in \Delta} \text{Tr}(\rho \Lambda_a)} ; \rho(a) = \sum_{a' \in \Delta'} \text{Tr}(\rho' \Lambda_{a'})$$



$$\rho = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3/2 & 3/2 & & \\ 3/2 & 3/2 & & \\ & & 0 & \\ & & & 4 \end{pmatrix}$$

$\Lambda_{a=1} = |1\rangle\langle 1| + |2\rangle\langle 2| = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & 0 & \\ & & & 0 \end{pmatrix}$  over(3.1)

$$\rho' = \frac{\Lambda_{a=1} \rho \Lambda_{a=1}}{\text{Tr}(\rho \Lambda_{a=1})} = \frac{\frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3/2 & 3/2 & & \\ 3/2 & 3/2 & & \\ & & 0 & \\ & & & 0 \end{pmatrix}}{\frac{1}{7} \cdot 3} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\rho(b=3) = \text{Tr}(\rho' \cdot \Lambda_{b=3})$$

$$\Lambda_{b=3} = |1\rangle\langle 1| + |3\rangle\langle 3| = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & 0 & & \\ & & 1 & \\ & & & 0 \end{pmatrix}$$

$$\rho(b=3) = \text{Tr}\left(\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & \\ & 0 \end{pmatrix}\right) = \frac{1}{2} //$$

$$\Lambda_{a=2} = \begin{pmatrix} & & & \\ & 0 & & \\ & & 1 & \\ & & & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \Lambda_{a=2} + \Lambda_{a=2} = I$$

val de clause

$$b) \rho' = \frac{\Lambda_{a=1} \rho \Lambda_{a=1} + \Lambda_{a=2} \rho \Lambda_{a=2}}{\text{Tr}\{\rho \Lambda_{a=1} + \rho \Lambda_{a=2}\}}$$

$$= \frac{\frac{1}{7} \left( \frac{3}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \\ & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & & & \\ & 0 & & \\ & & 4 & \\ & & & 4 \end{pmatrix} \right)}{\text{Tr}\left\{ \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3/2 & 3/2 \\ 3/2 & 3/2 \\ & 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 0 & & & \\ & 0 & & \\ & & 4 & \\ & & & 4 \end{pmatrix} \right\}} = \frac{\begin{pmatrix} 3/2 & 3/2 & & \\ 3/2 & 3/2 & & \\ & & 0 & 4 \\ & & & 4 \end{pmatrix}}{7} = \rho$$

$$\rho(b=3) = \text{Tr}\{\rho' \cdot \Lambda_{b=3}\} = \text{Tr}\{\rho \cdot \Lambda_{b=3}\} = \text{Tr}\left\{ \begin{pmatrix} 3/2 & 0 & 0 & 0 \\ 3/2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \right\} \cdot \frac{1}{7}$$

$$= \frac{3}{14} // \checkmark = \frac{3}{7} \cdot \frac{1}{2}$$

$$\Lambda_{b=3} + \Lambda_{b=4} = I$$

$$\Lambda_{b=4} = \begin{pmatrix} & & & \\ & 1 & & \\ & & 0 & \\ & & & 1 \end{pmatrix}$$

$$c) \rho' = \frac{\Lambda_{b=3} \rho \Lambda_{b=3} + \Lambda_{b=4} \rho \Lambda_{b=4}}{\text{Tr}\{\rho \Lambda_{b=3} + \rho \Lambda_{b=4}\}}$$

$$\rho' = \frac{\frac{1}{7} \left[ \begin{pmatrix} 3/2 & & & \\ & 0 & & \\ & & 0 & \\ & & & 4 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 0 & & \\ 0 & 3/2 & & \\ & & 0 & 4 \end{pmatrix} \right]}{\frac{1}{7} \left\{ \begin{pmatrix} 3/2 & & & \\ 3/2 & & & \\ & 0 & & \\ & & 0 & 4 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 3/2 & & \\ 0 & 3/2 & & \\ & & 0 & 4 \end{pmatrix} \right\}} = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3/2 & & & \\ & 3/2 & & \\ & & 0 & 4 \\ & & & 4 \end{pmatrix} \neq \rho$$

$$\rho(a=1) = \text{Tr}\{\rho' \Lambda_{a=1}\} = \text{Tr}\left\{ \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3/2 & 3/2 & & \\ & 3/2 & & \\ & & 0 & \\ & & & 0 \end{pmatrix} \right\} = \frac{3}{7} //$$

3.3

$$|\psi\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}|0\rangle + \frac{i}{2}|1\rangle + \frac{1}{2}|2\rangle$$

$$\rho = |\psi\rangle\langle\psi| = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}|0\rangle + \frac{i}{2}|1\rangle + \frac{1}{2}|2\rangle\right) \cdot \left(\frac{1}{\sqrt{2}}\langle 0| - \frac{i}{2}\langle 1| + \frac{1}{2}\langle 2|\right)$$

$$= \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{i}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{i}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{i}{2\sqrt{2}} & \frac{1}{2\sqrt{2}} \\ \frac{i}{2\sqrt{2}} & \frac{1}{4} & \frac{i}{4} \\ \frac{1}{2\sqrt{2}} & -\frac{i}{4} & \frac{1}{4} \end{pmatrix} ; \text{Tr } \rho = 1 \checkmark$$

hermitico ✓

$$\rho' = \frac{\sum_{n=0}^2 \Lambda_n \rho \Lambda_n}{\text{Tr}(\sum \rho \Lambda_n)} ; \Lambda_0 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \Lambda_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} ; \Lambda_2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\rho' = \frac{\begin{pmatrix} 1/2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1/4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1/4 \end{pmatrix}}{\text{Tr} \left\{ \begin{pmatrix} 1/2 & 0 & 0 \\ i/2\sqrt{2} & 0 & 0 \\ 1/2\sqrt{2} & 0 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & -i/2\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 1/4 & 0 \\ 0 & -i/4 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1/2\sqrt{2} \\ 0 & 0 & i/4 \\ 0 & 0 & 1/4 \end{pmatrix} \right\}}$$

$$= \frac{1}{1} \begin{pmatrix} 1/2 & 0 & 0 \\ 0 & 1/4 & 0 \\ 0 & 0 & 1/4 \end{pmatrix} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{Tr } (\rho') = 1$$

$\rho'$  diagonal  $\rightarrow$  pierdes coherencias (términos cruzados)

$$\langle p \rangle = \text{Tr}(\rho \cdot \overset{\text{operador momento}}{p}) ; \langle p^2 \rangle = \text{Tr}(\rho \cdot p^2)$$

$$p = i \sqrt{\frac{\hbar m \omega}{2}} (a_+ - a_-)$$

$$p|n\rangle = i \sqrt{\frac{\hbar m \omega}{2}} (\sqrt{n+1}|n+1\rangle - \sqrt{n}|n-1\rangle)$$

$$\langle n'|p|n\rangle = i \sqrt{\frac{\hbar m \omega}{2}} (\sqrt{n+1} \delta_{n',n+1} - \sqrt{n} \delta_{n',n-1})$$

$$\langle 0|p|0\rangle = 0 ; \langle 1|p|1\rangle = 0 ; \langle 2|p|2\rangle = 0$$

$$\langle 1|p|0\rangle = i \sqrt{\frac{\hbar m \omega}{2}} = \langle 0|p|1\rangle^*$$

$$\langle 2|p|0\rangle = 0 = \langle 0|p|2\rangle$$

$$\langle 1|p|2\rangle = i \sqrt{\hbar m \omega} = \langle 2|p|1\rangle^*$$

$$p = \begin{pmatrix} 0 & -i & 0 \\ i & 0 & \sqrt{2}i \\ 0 & -\sqrt{2}i & 0 \end{pmatrix} \cdot \sqrt{\frac{\hbar m \omega}{2}} \quad p^2 = p \cdot p = \frac{\hbar m \omega}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & \sqrt{2} \\ 0 & 1+2 & 0 \\ \sqrt{2} & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\text{Tr } \{p\} = 0$$

$$\rho^1 \rho = \frac{1}{4} \sqrt{\frac{\hbar m \omega}{2}} \begin{pmatrix} 0 & -2i & \frac{\hbar}{\sqrt{2}} i \\ i & 0 & 0 \\ 0 & -\sqrt{2} i & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \text{Tr}(\rho^1 \rho) = \langle p \rangle = 0 //$$

$$\rho^1 \rho^2 = \frac{\hbar m \omega}{8} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 2\sqrt{2} \\ 0 & 3 & 0 \\ \sqrt{2} & 0 & 2 \end{pmatrix} \rightarrow \langle p^2 \rangle = \text{Tr}(\rho^1 \rho^2) = \frac{7}{8} \hbar m \omega$$

Para comparar con el caso sin medida previa:

$$\rho \rho = \begin{pmatrix} \frac{1}{2\sqrt{2}} & -i & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ i/4 & 1/\sqrt{2} & i/2\sqrt{2} \\ 1/4 & -i/\sqrt{2} & \frac{1}{2\sqrt{2}} \end{pmatrix} \cdot \sqrt{\frac{\hbar m \omega}{2}} \rightarrow \text{Tr}(\rho \rho) = \langle p \rangle = \sqrt{\frac{\hbar m \omega}{2}} \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} \left( \frac{1}{2} + \frac{1}{2} + 1 \right) = \sqrt{\hbar m \omega} //$$

$$\rho \rho^2 = \frac{\hbar m \omega}{2} \begin{pmatrix} 1 & -\frac{3i}{2\sqrt{2}} & \sqrt{2} \\ i/\sqrt{2} & 3/4 & i \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{3i}{4} & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \langle p^2 \rangle = \text{Tr}(\rho \rho^2) = \frac{\hbar m \omega}{2} \cdot \frac{11}{8} //$$

3.4

Spin 1/2  $\vec{p}$   $\vec{S}$

$\vec{n}$  vector unitario  $\rightarrow \vec{n} = (u_1, u_2, u_3)$  matrices de Pauli

$$\rho = \frac{1}{2} (I + \vec{p} \cdot \vec{\sigma}) \quad \vec{S} \cdot \vec{n} = \frac{\hbar}{2} \vec{\sigma} \cdot \vec{n} = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} u_3 & u_2 - iu_1 \\ u_2 + iu_1 & -u_3 \end{pmatrix}$$

a)  $\langle \vec{S} \cdot \vec{n} \rangle_{\rho} = \text{Tr} \{ \rho \cdot \vec{S} \cdot \vec{n} \}$

Camino 1:

$$\rho = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 + p_3 & p_1 - ip_2 \\ p_1 + ip_2 & 1 - p_3 \end{pmatrix}$$

Camino 2:  $\text{Tr}(\rho \cdot \vec{S} \cdot \vec{n}) = \frac{1}{2} \text{Tr} \{ (I + \vec{p} \cdot \vec{\sigma}) \cdot \left( \frac{\hbar}{2} \vec{\sigma} \cdot \vec{n} \right) \}$   
 $= \frac{\hbar}{4} (\text{Tr} \{ \vec{\sigma} \cdot \vec{n} \} + \text{Tr} \{ (\vec{p} \cdot \vec{\sigma}) (\vec{\sigma} \cdot \vec{n}) \}) = \frac{\hbar}{4} (\text{Tr} \{ p_i \sigma_i \sigma_j n_j \} + \text{Tr} \{ p_i n_j (\sigma_i \sigma_j) \})$   
 $= \frac{\hbar}{4} (\text{Tr} \{ p_i n_j (\delta_{ij} + i \epsilon_{ijk} \sigma_k) \} + \text{Tr} \{ p_i n_j (\delta_{ij} + i \epsilon_{jik} \sigma_k) \})$   
 $= \frac{\hbar}{4} (\text{Tr} \{ p_i n_i \} + \text{Tr} \{ p_i n_j \epsilon_{ijk} \sigma_k \} + \text{Tr} \{ p_i n_j \epsilon_{jik} \sigma_k \})$   
 $= \frac{\hbar}{4} (\text{Tr} \{ p_i n_i \} + 2 \text{Tr} \{ p_i n_j \epsilon_{ijk} \sigma_k \})$   
 $= \frac{\hbar}{4} (\text{Tr} \{ p_i n_i \} + 2 \text{Tr} \{ \vec{p} \cdot \vec{n} \cdot \text{matrices Pauli} \}) = \frac{\hbar}{2} \vec{p} \cdot \vec{n} //$

$$\rho \cdot (\vec{S} \cdot \vec{n}) = \frac{\hbar}{4} \begin{pmatrix} (1+p_3)u_3 + (p_1-ip_2)(u_2+iu_1) & (1+p_3)(u_2-iu_1) + (p_1-ip_2)(-u_3) \\ (p_1+ip_2)u_3 + (1-p_3)(u_2+iu_1) & (p_1+ip_2)(u_2-iu_1) + (1-p_3)(-u_3) \end{pmatrix}$$

$$\text{Tr}(\rho \cdot \vec{S} \cdot \vec{n}) = \frac{\hbar}{4} ( p_3 u_3 + u_3 + p_1 u_2 + ip_1 u_2 - ip_2 u_2 + p_2 u_2 + p_2 u_2 + ip_2 u_2 - ip_1 u_2 + p_3 u_3 + p_3 u_3 - u_3 ) = \frac{\hbar}{2} \vec{p} \cdot \vec{n} //$$

b)  $\langle \vec{S} \cdot \vec{n} \rangle = \frac{\hbar}{2} x + (1-x) \left( -\frac{\hbar}{2} \right) = \frac{\hbar}{2} \vec{p} \cdot \vec{n}$

$2x = 1 + \vec{p} \cdot \vec{n}$

$x = \text{Tr} \{ \rho \Lambda^+ \}$  ... complicado, para obtener  $\Lambda^+$  diagonalizar  $\vec{S} \cdot \vec{n}$

$$p\left(\frac{\hbar}{2}\right) = x = \frac{1 + \vec{p} \cdot \vec{n}}{2} \rightarrow p\left(-\frac{\hbar}{2}\right) = 1 - p\left(\frac{\hbar}{2}\right) = \frac{1 - \vec{p} \cdot \vec{n}}{2} //$$

$$c) \rho' = \frac{\sum_a \Lambda_a \rho \Lambda_a}{\sum_a \text{Tr}(\rho \Lambda_a)}$$

$$\Lambda_+ = |\vec{s} \cdot \vec{u}, +\rangle \langle \vec{s} \cdot \vec{u}, +|$$

$$\Lambda_- = |\vec{s} \cdot \vec{u}, -\rangle \langle \vec{s} \cdot \vec{u}, -|$$

Más fácil con  $\Lambda_{\pm} = \frac{1}{2} (\mathbb{I} \pm \vec{\sigma} \cdot \vec{u})$   
(ver puntos) elewaster

$$= \frac{|\vec{s} \cdot \vec{u}, +\rangle \left( \langle \vec{s} \cdot \vec{u}, +| \rho | \vec{s} \cdot \vec{u}, +\rangle \right) \langle \vec{s} \cdot \vec{u}, +| + \text{idem para } (-)}$$

$$\text{Tr}(\rho |\vec{s} \cdot \vec{u}, +\rangle \langle \vec{s} \cdot \vec{u}, +| + \text{idem para } (-))$$

$$\text{Tr}(\rho |\psi\rangle \langle \psi|) = \langle \psi | \rho | \psi \rangle$$

$$= \frac{|\vec{s} \cdot \vec{u}, +\rangle \rho \left( +\frac{\hbar}{2} \right) \langle \vec{s} \cdot \vec{u}, +| + |\vec{s} \cdot \vec{u}, -\rangle \rho \left( -\frac{\hbar}{2} \right) \langle \vec{s} \cdot \vec{u}, -|}{\text{Tr}(\rho \left( +\frac{\hbar}{2} \right) + \rho \left( -\frac{\hbar}{2} \right))}$$

$$\rho \left( +\frac{\hbar}{2} \right) + \rho \left( -\frac{\hbar}{2} \right)$$

$$= \frac{1}{2} |\vec{s} \cdot \vec{u}, +\rangle \langle \vec{s} \cdot \vec{u}, +| + \frac{\vec{p} \cdot \vec{u}}{2} |\vec{s} \cdot \vec{u}, +\rangle \langle \vec{s} \cdot \vec{u}, +| + \frac{1}{2} |\vec{s} \cdot \vec{u}, -\rangle \langle \vec{s} \cdot \vec{u}, -| - \frac{1}{2} \vec{p} \cdot \vec{u} |\vec{s} \cdot \vec{u}, -\rangle \langle \vec{s} \cdot \vec{u}, -|$$

$$= \frac{1}{2} \left( \mathbb{I} + \vec{p} \cdot \vec{u} \left( |\vec{s} \cdot \vec{u}, +\rangle \langle \vec{s} \cdot \vec{u}, +| - |\vec{s} \cdot \vec{u}, -\rangle \langle \vec{s} \cdot \vec{u}, -| \right) \right)$$

$\pm |+\rangle + (-1) |-\rangle \rightarrow$  matriz de Pauli en la base propia de  $\vec{u}$ .

$$= \frac{1}{2} \vec{s} \cdot \vec{u} = \vec{\sigma} \cdot \vec{u}$$

por teorema espectral  $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$   $\vec{u} = \hat{z}$

$$\rho' = \frac{1}{2} (\mathbb{I} + (\vec{p} \cdot \vec{u}) (\vec{u} \cdot \vec{\sigma}))$$

Comparando con

$$\rho = \frac{1}{2} (\mathbb{I} + \vec{p} \cdot \vec{\sigma}) \quad \text{se deduce que: } \vec{p}' = (\vec{p} \cdot \vec{u}) \vec{u}$$

$$\rho' = \frac{1}{2} (\mathbb{I} + \vec{p}' \cdot \vec{\sigma}) \quad \rightarrow \text{para medidas no filtrantes}$$

3.5

$$\vec{p} = (0, 0, 1)$$

$$\vec{n} = (\sin\theta \cos\phi, \sin\theta \sin\phi, \cos\theta) = \vec{p}_f = \frac{1}{2} (\sqrt{\frac{3}{2}}, \sqrt{\frac{3}{2}}, 1)$$

$$\rho = \frac{1}{2} \left( \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\rho' = \frac{\Lambda_+ \rho \Lambda_+}{\text{Tr}(\rho \Lambda_+)}$$

$$2 \Lambda_+ = \mathbb{I} + \vec{\sigma} \cdot \vec{u}$$

$$\rho' = \frac{1}{4} (1 + \vec{\sigma} \cdot \vec{u}) \rho (1 + \vec{\sigma} \cdot \vec{u})$$

$$\vec{u} = \vec{p}_f$$

... No hace falta

$$\frac{1}{2} (2 + 0)$$

$$\vec{p}_f \parallel \vec{u}, \|\vec{p}_f\| = \|\vec{u}\| = 1 \rightarrow \vec{p}_f = \vec{u} \quad (\text{elegimos } +\frac{\hbar}{2})$$

$$\sin\theta \cos\phi = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{3}{2}} \quad \left. \begin{array}{l} \sin\theta \sin\phi = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{3}{2}} \\ \cos\theta = \frac{1}{2} \end{array} \right\} \tan\phi = 1 \rightarrow \phi = 45^\circ$$

$$\sin\theta \sin\phi = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{3}{2}}$$

$$\cos\theta = \frac{1}{2} \rightarrow \theta = 60^\circ$$

$$b) \text{ Ver 3.4c) } \rho' = \frac{1}{2} (\mathbb{I} + (\vec{p} \cdot \vec{u}) (\vec{u} \cdot \vec{\sigma})) = \frac{1}{2} (\mathbb{I} + \cos\theta \vec{n} \cdot \vec{\sigma}) = \dots \text{ sustituir } \theta, \hat{n}$$

$$\vec{p}_f' = \cos\theta \hat{z}$$

## Problemas propuestos

**Problema 4.1.** Consideremos el hamiltoniano de interacción de un electrón con un campo magnético  $\vec{B}$  dirigido a lo largo del eje  $z$  y que se puede escribir como  $H = \omega S_z$ , con  $\omega = \frac{eB}{m_e c}$ . Supongamos  $B$  constante (campo estático y uniforme).

- Determinad los valores y vectores propios de  $H$ .
- Escribid el operador de evolución temporal y determinad la evolución de un estado que, en  $t = 0$ , viene dado por  $|\alpha\rangle = c_+|+\rangle + c_-|-\rangle$ .
- Especificad la evolución temporal para el caso particular de que  $|\alpha\rangle$  sea el vector  $|S_x; +\rangle$ . Para este caso, calculad las probabilidades de que, en el instante  $t$ , se encuentren los valores  $\pm \frac{\hbar}{2}$  al medir  $S_x$ .

**Problema 4.2.** Usando el hamiltoniano del problema anterior, encontrad la evolución temporal de los operadores de espín  $S_x(t)$ ,  $S_y(t)$  y  $S_z(t)$ , a partir de la ecuación de evolución de Heisenberg.

**Problema 4.3.** Un electrón está sometido a un campo magnético uniforme y constante dirigido según la dirección del eje  $z$  positivo. En  $t = 0$ , el electrón se encuentra en el estado propio de  $\vec{S} \cdot \vec{n}$  con valor propio  $\frac{\hbar}{2}$  con  $\vec{n}$  el vector unitario fijado por las coordenadas esféricas  $\theta$  y  $\phi = 0$  (contenido en el plano  $xz$  y formando un ángulo  $\theta$  con el eje  $z$ ).

- Obtened la probabilidad de encontrar al electrón en el estado con  $s_x = \frac{\hbar}{2}$  como función del tiempo.
- Encontrad el valor esperado de  $S_x$  como función del tiempo.
- Verificad el resultado en los casos  $\theta \rightarrow 0$  y  $\theta \rightarrow \pi/2$ .

**Problema 4.4.** Una caja que contiene solo una partícula está dividida en dos compartimientos (izquierda y derecha) por una división muy delgada. Si despreciamos las variaciones espaciales en cada parte de la caja, podremos representar mediante  $|L\rangle(|R\rangle)$  el estado correspondiente a encontrar la partícula con seguridad a la izquierda (derecha). El estado más general se puede escribir como

$$|\alpha\rangle = |R\rangle \langle R|\alpha\rangle + |L\rangle \langle L|\alpha\rangle$$

donde  $\langle R|\alpha\rangle$  y  $\langle L|\alpha\rangle$  se pueden considerar como “funciones de onda”. La partícula puede pasar de un lado al otro por efecto túnel; este efecto viene descrito por el hamiltoniano

$$H = \Delta(|L\rangle \langle R| + |R\rangle \langle L|)$$

con  $\Delta$  un número real.

- Encontrad los estados propios de  $H$  normalizados y sus autovalores.
- En la imagen de Schrödinger, fijamos los vectores base  $|L\rangle$  y  $|R\rangle$ , y consideramos la evolución temporal de los estados. Si el sistema está representado por  $|\alpha\rangle$  en  $t = 0$ , encontrad el estado  $|\alpha, t_0 = 0; t\rangle$  para  $t > 0$  aplicando el operador de evolución temporal.
- Supongamos que en  $t = 0$ , la partícula se encuentra a la izquierda con certeza. ¿Cuál es la probabilidad de encontrarla en este estado en función del tiempo?
- Escribid las ecuaciones acopladas para las funciones de onda  $\langle L|\alpha, t_0 = 0; t\rangle$  y  $\langle R|\alpha, t_0 = 0; t\rangle$ . Demostrad que las soluciones a las ecuaciones de Schrödinger acopladas son las esperadas del apartado b).
- Supongamos ahora que hemos cometido el error de escribir el hamiltoniano como

$$H = \Delta |L\rangle \langle R|$$

Resolviendo el problema general de la evolución temporal con este hamiltoniano, mostrad que la probabilidad no se conserva.

4.1  
 $\vec{B} = B \hat{z}$

$H = \omega S_z, \omega = \frac{eB}{m_e c}$

$H = \frac{\hbar \omega}{2} \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}}_{\sigma_z} = \frac{\hbar \omega}{2} \sigma_z$

a)  $\lambda_+ = \frac{\hbar \omega}{2} = c, \text{ con } |+\rangle \equiv \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$   
 $\lambda_- = -\frac{\hbar \omega}{2} = -c, \text{ con } |-\rangle \equiv \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

b)  $U(t, t_0) \stackrel{H=cste}{=} e^{-\frac{i}{\hbar} H(t-t_0)} = e^{-i \frac{\omega}{2} (t-t_0) \sigma_z} \stackrel{t_0=0}{=} e^{-i \frac{\omega t}{2} \sigma_z}$   
 $= e^{-i \frac{\omega t}{2} \sigma_z} = e^{-i \frac{\omega t}{2}} |+\rangle \langle +| + e^{i \frac{\omega t}{2}} |-\rangle \langle -| = \begin{pmatrix} e^{-i \omega t/2} & 0 \\ 0 & e^{i \omega t/2} \end{pmatrix}$   
*↑ función de un operador*

$|\alpha, t\rangle = U(t) |\alpha\rangle = U(t) \begin{pmatrix} c_+ \\ c_- \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_+ e^{-i \omega t/2} \\ c_- e^{i \omega t/2} \end{pmatrix}$   
 $= c_+ e^{-i \omega t/2} |+\rangle + c_- e^{i \omega t/2} |-\rangle$   
*→ Periodo  $\frac{4\pi}{\omega}$   
↓  
2 vueltas para volver al principio (espín)  $\uparrow/2$   
es  $\frac{2\pi}{\omega}$  en valores esperados mismo estado*

c)  $\sigma_x = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow |S_x, +\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} |+\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} |-\rangle = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

$|\alpha, t\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} e^{-i \omega t/2} \\ e^{i \omega t/2} \end{pmatrix}, |S_x, -\rangle = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{2} \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$

$P(+\frac{\hbar}{2})_{S_x} = |\langle S_x, + | \alpha, t \rangle|^2 = \frac{1}{2} | (1, 1) \begin{pmatrix} e^{-i \omega t/2} \\ e^{i \omega t/2} \end{pmatrix} |^2$   
 $= \frac{1}{4} | e^{-i \omega t/2} + e^{i \omega t/2} |^2 = \frac{1}{4} | 2 \cos \omega t/2 |^2 = \cos^2 \omega t/2$   
 $= \frac{1}{4} | -2i \sin \omega t/2 |^2 = \sin^2 \omega t/2$

$P(+\frac{\hbar}{2})_{S_x} = \cos^2 \frac{\omega t}{2}$   
 $P(-\frac{\hbar}{2})_{S_x} = \sin^2 \frac{\omega t}{2}$   
 $\} \Sigma = 1 \checkmark$

Otra manera es cambiar de base:  $|+\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|S_x, +\rangle + |S_x, -\rangle)$   
 $|-\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|S_x, +\rangle - |S_x, -\rangle)$   
 $|\alpha, t\rangle = \frac{1}{2} (e^{-i \omega t/2} (|S_x, +\rangle + |S_x, -\rangle) + e^{i \omega t/2} (|S_x, +\rangle - |S_x, -\rangle))$   
 $= \frac{1}{2} (|S_x, +\rangle (e^{i \omega t/2} + e^{-i \omega t/2}) + |S_x, -\rangle (e^{-i \omega t/2} - e^{i \omega t/2}))$   
 $= |S_x, +\rangle \cos \omega t - i |S_x, -\rangle \sin \omega t$   
 $P(+\frac{\hbar}{2}) = |\langle S_x, + | \alpha \rangle|^2 = \cos^2 \omega t; P(-\frac{\hbar}{2}) = \sin^2 \omega t$

4.2

$A_H(t) = U^\dagger(t, t_0) A_S(t) U(t, t_0) \rightarrow$  Heisenberg

$i\hbar \frac{d}{dt} A_H = [A_H, H] + i\hbar \frac{\partial}{\partial t} A_H$ , con  $\frac{\partial}{\partial t} A_H \equiv U^\dagger \frac{d}{dt} (A_S) \cdot U$

$A_S \neq A_S(t) \rightarrow \frac{\partial}{\partial t} A_H = 0$

III  $S \rightarrow$  no depende del tiempo  $A_S = \vec{S} = \frac{\hbar}{2} \vec{\sigma}$

$i\hbar \frac{d}{dt} A_H = [A_H, H]$   $A_H = \frac{\hbar}{2} \vec{\sigma}_H$

$\rightarrow$  calculamos  $\vec{\sigma}_H$  en lugar de  $\vec{S}_H$  para aborarnos las dimensiones

$i\hbar \frac{\hbar}{2} \frac{d}{dt} \vec{\sigma}_H = \frac{\hbar}{2} [\vec{\sigma}_H, H] \frac{\hbar \omega}{2}$

$\frac{d}{dt} \vec{\sigma}_H = \frac{\omega}{2i} [\vec{\sigma}_H, H] = \frac{\omega}{2i} 2i \epsilon_{jzk} \sigma_H^k = \omega \epsilon_{jzk} \sigma_H^k$

$\rightarrow$  omitimos la  $H$  por simplificar

$\frac{d}{dt} \sigma_x = -\omega \sigma_y$   $\ddot{\sigma}_x = -\omega \dot{\sigma}_y = -\omega^2 \sigma_x$ ;  $\ddot{\sigma}_y = \omega \dot{\sigma}_x = \omega^2 \sigma_y$   
 $\frac{d}{dt} \sigma_y = \omega \sigma_x$   $\ddot{\sigma}_y + \omega^2 \sigma_y = 0 \rightarrow$  OAS  
 $\frac{d}{dt} \sigma_z = 0$   $\ddot{\sigma}_z + \omega^2 \sigma_z = 0 \rightarrow$  OAS

$\sigma_x = U^\dagger \sigma_{xS} U = \begin{pmatrix} e^{i\omega t/2} & 0 \\ 0 & e^{-i\omega t/2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e^{-i\omega t/2} & 0 \\ 0 & e^{i\omega t/2} \end{pmatrix}$   
 $= \begin{pmatrix} 0 & e^{i\omega t/2} \\ e^{-i\omega t/2} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e^{-i\omega t/2} & 0 \\ 0 & e^{i\omega t/2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & e^{i\omega t} \\ e^{-i\omega t} & 0 \end{pmatrix}$

$\sigma_y \rightarrow$  de la misma manera

o derivando:  $\dot{\sigma}_y = -\frac{1}{\omega} \frac{d}{dt} \sigma_x$

$\sigma_y = -\frac{1}{\omega} \begin{pmatrix} 0 & i\omega e^{i\omega t} \\ -i\omega e^{-i\omega t} & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -ie^{i\omega t} \\ ie^{-i\omega t} & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & e^{i(\omega t - \pi/2)} \\ e^{-i(\omega t - \pi/2)} & 0 \end{pmatrix}$

$\sigma_z = \sigma_{zS} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$

$\rightarrow$  desfase  $\pi/2$  con  $\sigma_x$   
 la precesión espín en eje z

$\vec{\sigma}(t=0) = \vec{\sigma}_S \checkmark$

Otra manera es resolver el sistema directamente ensayando:

$\sigma_x = A \sin \omega t + B \cos \omega t$ ;  $\sigma_x(0) = B = \sigma_{xS} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$   
 $\sigma_y = C \sin \omega t + D \cos \omega t$ ;  $\sigma_y(0) = D = \sigma_{yS} = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$   
 $\sigma_z = cte$ ;  $\sigma_z(0) = cte = \sigma_{zS} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$   
 $\frac{d}{dt} \sigma_x = A\omega \cos \omega t - B\omega \sin \omega t \Big|_{t=0} = A\omega = -\omega \sigma_y(0) = +D\omega \rightarrow A = -D$   
 $\frac{d}{dt} \sigma_y \Big|_{t=0} = C\omega = \omega \sigma_x(0) = \omega B \rightarrow C = B$

$$\begin{cases} \sigma_x = \sigma_{x_s} \cos \omega t - \sigma_{y_s} \sin \omega t \\ \sigma_y = \sigma_{x_s} \sin \omega t + \sigma_{y_s} \cos \omega t \\ \sigma_z = \sigma_{z_s} \end{cases}$$

$$\vec{\sigma} \equiv \vec{\sigma}_H = \begin{pmatrix} \cos \omega t & -\sin \omega t & 0 \\ \sin \omega t & \cos \omega t & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \sigma_{x_s} \\ \sigma_{y_s} \\ \sigma_{z_s} \end{pmatrix} = R_z(\omega t) \cdot \vec{\sigma}_s = \vec{\sigma}_H$$

Para  $\vec{S}$ :

$$\vec{S}_H(t) = R_z(\omega t) \vec{S}_s \rightarrow \text{precesión del espín}$$

$$\langle \vec{S}(t) \rangle = R_z(\omega t) \langle \vec{S}(0) \rangle$$

ya que:

$$\langle \vec{S}_s \rangle = \langle \vec{S}_H \rangle = \langle \alpha, t_0 | \vec{S}_H | \alpha, t_0 \rangle = \langle \alpha, t_0 | U^\dagger \vec{S}_s U | \alpha, t_0 \rangle = \langle \alpha, t | S | \alpha, t \rangle$$

Para un vector cualquiera:

$$|\alpha, t_0\rangle = c_+ |+\rangle + c_- |-\rangle$$

$$\langle S_i \rangle = \langle \alpha, t | S_i | \alpha, t \rangle = \langle \alpha, t_0 | S_{iH} | \alpha, t_0 \rangle$$

$$\begin{aligned} \langle S_x \rangle &= \frac{\hbar}{2} c_+ c_- \cos \omega t \\ \langle S_y \rangle &= \frac{\hbar}{2} c_+ c_- \sin \omega t \\ \langle S_z \rangle &= \frac{\hbar}{2} (|c_+|^2 - |c_-|^2) \end{aligned} \quad (c_+, c_- \in \mathbb{R})$$

4.3

$$\vec{B} = B_0 \hat{z}$$

$$|\alpha, t_0\rangle = |\vec{S} \cdot \vec{n}, +\rangle, \quad \vec{n} = (\sin \theta, 0, \cos \theta)$$

$$\vec{S} \cdot \vec{n} = \frac{\hbar}{2} \vec{\sigma} \cdot \vec{n}$$

análogo a 4.2, pero proyectando en  $\hat{n}$

$$S_{nH} = U^\dagger S_{nS} U$$

$$\vec{\sigma}_H \cdot \vec{n} = \sum_i \sigma_{iH} \cdot n_i \rightarrow \langle \vec{\sigma}_H \cdot \vec{n} \rangle = \sum_i n_i \langle \sigma_{iH} \rangle$$

$$\frac{d}{dt} \langle \sigma_{nH} \rangle = \frac{\hbar}{2} [\sigma_{nH}, \sigma_{zH}] \text{ en base } z, \text{ problema 2.2}$$

$$|\alpha, t_0\rangle = |\vec{S} \cdot \vec{n}, +\rangle = \cos\left(\frac{\theta}{2}\right) |+\rangle + \sin\left(\frac{\theta}{2}\right) |-\rangle \equiv c_+ |+\rangle + c_- |-\rangle$$

$$\langle S_x \rangle = \frac{\hbar}{2} c_+ c_- \cos \omega t = \frac{\hbar}{2} \cos \theta / 2 \sin \theta / 2 \cos \omega t = \frac{\hbar}{2} \sin \theta \cos \omega t$$

$$\langle S_y \rangle = \frac{\hbar}{2} \sin \theta \sin \omega t$$

$$\langle S_z \rangle = \frac{\hbar}{2} (\cos^2 \frac{\theta}{2} - \sin^2 \frac{\theta}{2}) = \frac{\hbar}{2} \cos \theta$$

$$\langle S_n(t) \rangle = \langle \vec{S} \cdot \vec{n} \rangle = \langle S_x \rangle n_x + \langle S_y \rangle n_y + \langle S_z \rangle n_z = \frac{\hbar}{2} \cos \omega t \sin^2 \theta + 0$$

$$+ \frac{\hbar}{2} \cos^2 \theta$$

no depende de t  $\langle \vec{n} \rangle = \vec{n}; n_i = \text{cte}$



a)  $p(|S_{x,+}\rangle) = |\langle S_{x,+} | \alpha, t \rangle|^2 \equiv x(t)$

b)  $\langle S_x(t) \rangle_x = \frac{\hbar}{2} c + c - \cos \omega t = \frac{\hbar}{2} \sin \theta \cos \omega t = x(t) \cdot \frac{\hbar}{2} + (1-x(t)) \cdot (-\frac{\hbar}{2})$

$\sin \theta \cos \omega t = 2x - 1 \rightarrow x(t) = \frac{1 + \sin \theta \cos \omega t}{2}$  (a)

c)  $\theta = 0$

$x(t) = \frac{1}{2} \rightarrow$  lógico miden  $S_z$  cuando  $|\alpha, t_0\rangle = |S_{x,+}\rangle$   
 $\hookrightarrow$  la precisión no afecta a probabilidades de  $\mathbb{R}$   
 pues  $\frac{dS_z}{dt} = 0$

$\theta = \pi/2 \rightarrow$  miden  $S_x$

$x(t) = \frac{1}{2} (1 + \cos \omega t) = \cos^2(\frac{\omega t}{2}) \rightarrow$  lógico, precisión de período  $\frac{4\pi}{\omega}$  (en fase)  $\omega //$  y  $\frac{2\pi}{\omega}$  en probabilidades o valores esperados.

4.4

$|L\rangle \dots |R\rangle \rightarrow |\alpha\rangle = (\sum_a |a\rangle \langle a|\alpha\rangle) = |R\rangle \langle R|\alpha\rangle + |L\rangle \langle L|\alpha\rangle$   
 $= \begin{pmatrix} \langle R|\alpha\rangle \\ \langle L|\alpha\rangle \end{pmatrix}$  f. de onda

Base  $\{|a\rangle\} = \{|L\rangle; |R\rangle\}$

$H = \Delta (|L\rangle \langle R| + |R\rangle \langle L|) ; \Delta \in \mathbb{R}$

a)  $= \Delta \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \Delta \sigma_x \rightarrow$  Vectores propios con valores propios  $\pm \Delta$   
 $|+\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$   
 $|-\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$   
 $\Rightarrow$  los estados de energía definida no están localizados

b)  $|\alpha, t_0\rangle = |\alpha, 0\rangle = \begin{pmatrix} r \\ l \end{pmatrix}$

$|\alpha, t\rangle = U(t) |\alpha, 0\rangle$  con  $U(t) = \exp(-\frac{i}{\hbar} \Delta \sigma_x t)$   $\rightarrow$  no es diagonal! en  $\langle L, R \rangle$

$\sigma_x = |L\rangle \langle R| + |R\rangle \langle L| = |+\rangle \langle +| - |-\rangle \langle -|$

$U(t) = \exp(-\frac{i\Delta t}{\hbar} (|+\rangle \langle +| - |-\rangle \langle -|)) = e^{-\frac{i\Delta t}{\hbar}} |+\rangle \langle +| + e^{\frac{i\Delta t}{\hbar}} |-\rangle \langle -|$

$= \begin{pmatrix} e^{-\frac{i\Delta t}{\hbar}} & 0 \\ 0 & e^{\frac{i\Delta t}{\hbar}} \end{pmatrix}_{\pm \text{ base}} = \frac{e^{-\frac{i\Delta t}{\hbar}}}{2} (|L\rangle + |R\rangle) (\langle L| + \langle R|) + \frac{e^{\frac{i\Delta t}{\hbar}}}{2} (|L\rangle - |R\rangle) (\langle L| - \langle R|)$

$= \frac{e^{\frac{i\Delta t}{\hbar}}}{2} (|L\rangle \langle L| + |R\rangle \langle R| + |R\rangle \langle L| + |L\rangle \langle R|) + e^{\frac{i\Delta t}{\hbar}} (|L\rangle \langle L| + |R\rangle \langle R| - |R\rangle \langle L| - |L\rangle \langle R|)$

$= |L\rangle \langle L| \cos \frac{\Delta t}{\hbar} + |R\rangle \langle R| \cos \frac{\Delta t}{\hbar} - i \sin \frac{\Delta t}{\hbar} (|L\rangle \langle R| + |R\rangle \langle L|)$

$$u(t) = \begin{pmatrix} \cos \frac{\Delta t}{\hbar} & -i \sin \frac{\Delta t}{\hbar} \\ -i \sin \frac{\Delta t}{\hbar} & \cos \frac{\Delta t}{\hbar} \end{pmatrix} \frac{\hbar}{R} ; u \cdot u^\dagger = I \checkmark$$

$$|\alpha, t\rangle = u(t) |\alpha, 0\rangle = \begin{pmatrix} \cos \left(\frac{\Delta t}{\hbar}\right) r - i \sin \left(\frac{\Delta t}{\hbar}\right) l \\ -i \sin \left(\frac{\Delta t}{\hbar}\right) r + \cos \left(\frac{\Delta t}{\hbar}\right) l \end{pmatrix}$$

c)  $t=0$

$$|\alpha, 0\rangle = |L\rangle \rightarrow l=1, r=0$$

$$|\alpha, t\rangle = \begin{pmatrix} -i \sin \frac{\Delta t}{\hbar} \\ \cos \frac{\Delta t}{\hbar} \end{pmatrix}$$

$$p(L)_t = |\langle L | \alpha, t \rangle|^2 = \cos^2 \left(\frac{\Delta t}{\hbar}\right) //$$

$$d) i\hbar \frac{d}{dt} |\alpha, t\rangle = H |\alpha, t\rangle = \Delta \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -i \sin \frac{\Delta t}{\hbar} \\ \cos \frac{\Delta t}{\hbar} \end{pmatrix} = \Delta \begin{pmatrix} \cos \frac{\Delta t}{\hbar} \\ -i \sin \frac{\Delta t}{\hbar} \end{pmatrix}$$

$$\downarrow$$

$$i\hbar \begin{pmatrix} -i \frac{\Delta}{\hbar} \cos \frac{\Delta t}{\hbar} \\ -\frac{\Delta}{\hbar} \sin \frac{\Delta t}{\hbar} \end{pmatrix} = \Delta \begin{pmatrix} \cos \frac{\Delta t}{\hbar} \\ -i \sin \frac{\Delta t}{\hbar} \end{pmatrix} //$$

En general

$$i\hbar \frac{d}{dt} \begin{pmatrix} C_R(t) \\ C_L(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & \Delta \\ \Delta & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} C_R(t) \\ C_L(t) \end{pmatrix} = \Delta \begin{pmatrix} C_L(t) \\ C_R(t) \end{pmatrix}$$

$$i\hbar \dot{C}_L = \Delta C_R \quad \left. \begin{array}{l} \\ \\ \end{array} \right\} \text{Ecuaciones acopladas}$$

$$i\hbar \dot{C}_R = \Delta C_L \quad i\hbar \ddot{C}_L = \Delta \dot{C}_R = \Delta \Delta \frac{C_L}{i\hbar} \rightarrow \ddot{C}_L + \frac{\Delta^2}{\hbar^2} C_L = 0$$

$$\dots \parallel \dots \ddot{C}_R + \frac{\Delta^2}{\hbar^2} C_R = 0$$

$$\text{Supones } \left. \begin{array}{l} C_L = A \sin \omega t + B \cos \omega t \\ C_R = C \sin \omega t + D \cos \omega t \end{array} \right\} \omega = \frac{\Delta}{\hbar}$$

$$C_L(0) = \underbrace{\langle L | \alpha \rangle}_B ; C_R(0) = \langle R | \alpha \rangle = D$$

$$i\hbar \dot{C}_L(0) = i\hbar \underbrace{\omega A}_A = \Delta C_R(0) = \Delta \cdot D \rightarrow A i = D$$

$$i\hbar \dot{C}_R(0) = i\hbar \underbrace{\omega C}_A = \Delta C_L(0) = \Delta B \rightarrow C i = B$$

$$C_L = \frac{D}{i} \sin \omega t + B \cos \omega t = -i r \sin \omega t + l \cos \omega t$$

$$C_R = \frac{B}{i} \sin \omega t + D \cos \omega t = -i l \sin \omega t + r \cos \omega t$$

} coincide con b) ✓  
están al revés  
 $\begin{pmatrix} C_R \\ C_L \end{pmatrix}$

e)  $H = \Delta |L\rangle\langle R| = \Delta \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow$  No es hermitico,  
no es un observable

$$i\hbar \frac{d}{dt} \begin{pmatrix} C_R(t) \\ C_L(t) \end{pmatrix} = \Delta \begin{pmatrix} 0 \\ C_R(t) \end{pmatrix}$$

$\hookrightarrow i\hbar \frac{d}{dt} C_R = 0 \rightarrow C_R = \text{cte} = C_R(0)$

$i\hbar \frac{d}{dt} C_L = \Delta C_R \rightarrow \frac{d}{dt} C_L = \text{cte} \rightarrow C_L = \frac{\text{cte} \Delta t}{i\hbar} + C_L(0) = C_L(0) + \frac{C_R(0) \Delta t}{i\hbar}$

$$P_L + P_R = |C_L|^2 + |C_R|^2$$

$$= |C_L(0)|^2 + |C_R(0)|^2 = 1$$

$$= |C_L(t)|^2 + |C_R(t)|^2 = |C_L(0) + \frac{C_R(0) \Delta t}{i\hbar}|^2 + |C_R(0)|^2 > 1$$

$\hookrightarrow$  Viola unitariedad, llegan más partículas!

Para que U sea unitario, H debe ser hermitico.

## Problemas propuestos

**Problema 5.1.** Considerad un sistema de dos niveles con  $E_1 < E_2$ , y con un potencial dependiente del tiempo que conecta los dos niveles, de la forma:

$$V_{11} = V_{22} = 0, V_{12} = \gamma e^{i\omega t}, V_{21} = \gamma e^{-i\omega t}$$

con  $\omega$  real. En  $t = 0$ , sólo el nivel inferior está poblado, de forma que  $c_1(0) = 1$ ,  $c_2(0) = 0$ .

a) Encontrad  $|c_1(t)|^2$  y  $|c_2(t)|^2$  resolviendo exactamente las ecuaciones diferenciales acopladas para  $c_1(t)$  y  $c_2(t)$ .

b) Repetid el cálculo utilizando teoría de perturbaciones dependientes del tiempo al orden más bajo, y comparad con el apartado anterior para valores pequeños de  $\gamma$ . Considerad los casos en que  $\omega$  es próximo a  $\omega_{21}$  y cuando es muy diferente.

**Problema 5.2.** Una partícula se encuentra, en  $t < 0$ , en el estado fundamental de un oscilador armónico. En  $t = 0$  se conecta una perturbación de la forma:

$$H'(x, t) = Ax^2 e^{-t/\tau}$$

Utilizando teoría de perturbaciones dependientes del tiempo, calculad la probabilidad de que, cuando  $t \gg \tau$ , el sistema haya hecho una transición a uno de los estados excitados.

**Problema 5.3.** Considerad un sistema compuesto por dos partículas de espín  $1/2$ . Para  $t < 0$ , el hamiltoniano no depende del espín y la energía se puede considerar como cero ajustando el origen de energías. Para  $t > 0$ , añadimos una perturbación dada por

$$H'(t) = \left( \frac{4\Delta}{\hbar^2} \right) \vec{S}_1 \vec{S}_2$$

El sistema se encuentra en el estado  $|+-\rangle$  para  $t \leq 0$ . Calculad, como función del tiempo, la probabilidad de encontrar el sistema en cada uno de los estados  $|++\rangle$ ,  $|+-\rangle$ ,  $|--\rangle$  y  $|+-\rangle$ :

a) Resolviendo el problema exactamente.

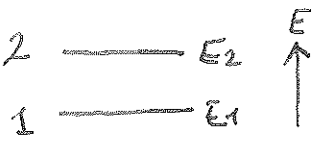
b) En primer orden de teoría de perturbaciones dependientes del tiempo. ¿En qué situación se obtiene el resultado obtenido en el apartado anterior?.

**Problema 5.4.** Un átomo de hidrógeno en el estado fundamental ( $n = 1, l = 0, m = 0$ ) se pone entre las placas de un condensador, aplicando un campo eléctrico uniforme dirigido a lo largo del eje  $z$ :

$$\vec{E} = \left\{ \begin{array}{l} 0 \text{ si } t < 0 \\ \vec{E}_0 e^{-t/\tau} \text{ si } t > 0 \end{array} \right\}$$

Utilizando teoría de perturbaciones dependientes del tiempo, calculad la probabilidad de encontrar el átomo, cuando  $t \gg \tau$ , en cada cual de los tres estados  $2p$  ( $n = 2, l = 1, m = 0, \pm 1$ ). Haced lo mismo para el estado  $2s$  ( $n = 2, l = 0, m = 0$ ).

5.1



$$V = \gamma \begin{pmatrix} 0 & e^{i\omega t} \\ e^{-i\omega t} & 0 \end{pmatrix}; \quad H = H_0 + V$$

$$c_1(0) = 1 \\ c_2(0) = 0$$

a)  $|\psi, t\rangle = \sum_n U(t, t_0) C_{n, \psi}(t_0) |n\rangle$  ;  $|\psi, t\rangle_I = U^\dagger |\psi, t\rangle = \sum C_{n, \psi}(t) |n\rangle$

$$i\hbar \frac{d}{dt} |\psi, t\rangle = H |\psi, t\rangle = H_0 |\psi, t\rangle + V |\psi, t\rangle$$

( en teoria se demuestra )

$$i\hbar \frac{d}{dt} |\psi, t\rangle_I = V_I(t) |\psi, t\rangle_I$$

$$i\hbar \frac{d}{dt} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} = V_I \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix}$$

$$V_I = e^{\frac{i t H_0}{\hbar}} V \cdot e^{-\frac{i t H_0}{\hbar}} = \begin{pmatrix} e^{\frac{i t E_1}{\hbar}} & 0 \\ 0 & e^{\frac{i t E_2}{\hbar}} \end{pmatrix} \gamma \begin{pmatrix} 0 & e^{i\omega t} \\ e^{-i\omega t} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e^{-\frac{i t E_1}{\hbar}} & 0 \\ 0 & e^{-\frac{i t E_2}{\hbar}} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & e^{i\omega t} e^{\frac{i t (E_1 - E_2)}{\hbar}} \\ e^{-i\omega t} e^{\frac{i t (E_2 - E_1)}{\hbar}} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e^{-\frac{i t E_1}{\hbar}} & 0 \\ 0 & e^{-\frac{i t E_2}{\hbar}} \end{pmatrix} \gamma = \gamma \begin{pmatrix} 0 & e^{\frac{i t}{\hbar} (E_1 - E_2) + i\omega t} \\ e^{-\frac{i t}{\hbar} (E_1 - E_2) - i\omega t} & 0 \end{pmatrix}$$

$$V_{Inm} = e^{i W_{nm} t} V_{nm} \quad \text{con } W_{nm} = \frac{E_n - E_m}{\hbar}; \quad \Omega = \frac{E_1 - E_2}{\hbar} + \omega = \omega_{12} + \omega = \omega - \omega_{21}$$

$$i\hbar \frac{d}{dt} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} = \gamma \begin{pmatrix} 0 & e^{i\Omega t} \\ e^{-i\Omega t} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} = \gamma \begin{pmatrix} e^{i\Omega t} c_2 \\ e^{-i\Omega t} c_1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} \dot{c}_2 = \frac{\gamma}{i\hbar} e^{i\Omega t} c_1 \\ \dot{c}_1 = \frac{\gamma}{i\hbar} e^{-i\Omega t} c_2 \end{cases}$$

$$\ddot{c}_2 = \frac{\gamma}{i\hbar} (-i\Omega) e^{-i\Omega t} c_1 + \frac{\gamma}{i\hbar} e^{-i\Omega t} \dot{c}_1 = -\frac{\gamma \Omega}{\hbar} e^{-i\Omega t} c_1 + \frac{\gamma}{i\hbar} e^{-i\Omega t} \frac{\gamma}{i\hbar} e^{i\Omega t} c_2$$

$$= -\frac{\gamma \Omega}{\hbar} e^{-i\Omega t} \frac{i\hbar \dot{c}_2}{\gamma} + \frac{\gamma^2}{\hbar^2} (-1) c_2$$

$\hookrightarrow \ddot{c}_2 + i\Omega \dot{c}_2 + \frac{\gamma^2}{\hbar^2} c_2 = 0$   $\rightarrow$  Ensayo  $c_2 = A \cdot e^{\alpha t}$   $\rightarrow$  caso de valores propios solución tipo

$$A \cdot e^{\alpha t} (\alpha^2 + i\Omega \alpha + \frac{\gamma^2}{\hbar^2}) = 0 \quad \rightarrow \alpha_{\pm} = \frac{-i\Omega \pm \sqrt{-\Omega^2 - 4 \frac{\gamma^2}{\hbar^2}}}{2}$$

$$\alpha_{\pm} = \frac{-i\Omega}{2} \pm i \sqrt{\left(\frac{\Omega}{2}\right)^2 + \frac{\gamma^2}{\hbar^2}}$$

$$C_2 = A_+ e^{i\omega t} + A_- e^{-i\omega t}$$

$$C_2(0) = 0 = A_+ + A_-$$

$$\cos \beta = \sqrt{\left(\frac{\Omega}{2}\right)^2 + \frac{\gamma^2}{k^2}}$$

$$C_2 = B(e^{i\omega t} - e^{-i\omega t}) = B(e^{-i\frac{\omega t}{2}})(e^{i\beta t} - e^{-i\beta t}) = 2B \cdot e^{-i\frac{\omega t}{2}} (\sin \beta t)$$

$$i\hbar \dot{C}_2 = i\hbar 2B e^{-i\frac{\omega t}{2}} \left(-i\frac{\Omega}{2} \sin \beta t + \beta \cos \beta t\right) = \gamma e^{-i\frac{\omega t}{2}} C_2$$

$$i\hbar \dot{C}_2(0) = \gamma e^{-i\frac{\omega \cdot 0}{2}} C_2(0) \rightarrow i\hbar 2B (\beta) = \gamma$$

$$2B = \frac{\gamma}{i\hbar \beta}$$

$$C_2 = \frac{\gamma}{i\hbar \beta} e^{-i\frac{\omega t}{2}} \sin \beta t$$

$$C_1 = \frac{i\hbar}{\gamma} \dot{C}_2 e^{i\omega t} = \frac{i\hbar}{\gamma} \cdot \frac{\gamma}{i\hbar \beta} e^{-i\frac{\omega t}{2}} \cdot e^{i\omega t} \left(-i\frac{\Omega}{2} \sin \beta t + \beta \cos \beta t\right)$$

$$= \cos \beta t - \frac{i\Omega}{2\beta} \sin \beta t$$

$$|C_2|^2 = \frac{\gamma^2}{\hbar^2 \beta^2} \sin^2 \beta t$$

$$|C_1|^2 = \cos^2 \beta t + \frac{\Omega^2}{4\beta^2} \sin^2 \beta t$$

$$= 1 - \sin^2 \beta t \left(\frac{4\beta^2 - \Omega^2}{4\beta^2}\right)$$

$$= 1 - \sin^2 \beta t \left(\frac{\gamma^2}{\hbar^2 \beta^2}\right)$$

$$|C_1|^2 + |C_2|^2 = \cos^2 \beta t$$

$$+ \sin^2(\beta t) \left(\frac{\gamma^2}{\hbar^2} + \frac{\Omega^2}{4}\right) \equiv \beta^2$$

$$= \cos^2 \beta t + \sin^2 \beta t = 1$$

Conserva la probabilidad

$$b) C_{21} = C_{21}^{(0)} + C_{21}^{(1)} + \dots$$

$$C_{21}^{(0)} = \delta_{21} = 0$$

$$C_{21}^{(1)} = -\frac{i}{\hbar} \int_0^t dt_1 V_{21}(t_1) e^{i\omega_2 t_1} = -\frac{i\gamma}{\hbar} \int_0^t dt_1 e^{i(\omega_2 - \omega_1)t_1}$$

$$= -\frac{i\gamma}{\hbar} \frac{1}{-i(\omega_2 - \omega_1)} \cdot (e^{-i(\omega_2 - \omega_1)t} - 1) = \frac{\gamma}{\hbar(\omega_2 - \omega_1)} \left( e^{-i(\omega_2 - \omega_1)\frac{t}{2}} - e^{i(\omega_2 - \omega_1)\frac{t}{2}} \right)$$

$$= \frac{-2i\gamma}{\hbar \Omega} e^{i\frac{\Omega t}{2}} \sin \frac{\Omega t}{2} \rightarrow |C_{21}^{(1)}|^2 \approx \frac{\gamma^2 / \hbar^2}{\left(\frac{\Omega}{2}\right)^2} \sin^2 \left(\frac{\Omega t}{2}\right)$$

Como  $C_2(0) = 0$  y es teoría de perturbaciones,  $|C_2|^2 \sim |C_{21}^{(1)}|^2 \Rightarrow |C_1|^2 = 1 - |C_2|^2$

$$\approx 1 - \frac{\gamma^2 / \hbar^2}{\left(\frac{\Omega}{2}\right)^2} \sin^2 \left(\frac{\Omega t}{2}\right)$$

Compararemos con a)

$$|C_2|^2 = 1 - \sin^2(\beta t) \left( \frac{\gamma^2}{k^2 \beta^2} \right) \Leftrightarrow |C_2|^2 = 1 - \frac{\gamma^2}{k^2} \left( \frac{1}{2} \right)^2 \sin^2 \left( \frac{\Omega}{2} t \right)$$

Si  $\beta \approx \frac{\Omega}{2}$ , los resultados coinciden.

$$\beta^2 = \frac{\Omega^2}{4} + \frac{\gamma^2}{k^2} \rightarrow \text{se cumplirá para } \frac{\gamma}{k} \text{ pequeño } \left( \frac{\gamma}{k} \ll \frac{\Omega}{2} \right)$$

Para  $\gamma$  altos, la perturbación es grande y no nos vale con quedarnos a 1er orden.

Idem para  $C_2$ :

$$|C_2|^2 = \frac{\gamma^2}{k^2 \beta^2} \sin^2 \beta t \quad \stackrel{b)}{=} \frac{\gamma^2/k^2}{\left(\frac{\Omega}{2}\right)^2} \sin^2 \left( \frac{\Omega}{2} t \right)$$

Otra manera de calcular  $C_2$  en teoría de perturbaciones (más complicada) es: que hacer  $1 - |C_2|^2$ .

$$C_{21} = C_{21}^{(0)} + C_{21}^{(1)} + C_{21}^{(2)} \quad \dots \text{ hay que llegar a } 2^{\text{do}} \text{ orden para conservar } |C_2|^2 + |C_1|^2 = 1$$

$$C_{11}^{(0)} = \int_{-1}^1 ds = 1$$

$$C_{22}^{(1)} = -\frac{i}{k} \int_0^t dt_1 V_{22}(t_1) e^{i\omega_{21} t_1} = 0$$

$$C_{11}^{(2)} = \left( -\frac{i}{k} \right)^2 \sum_m \int_0^t dt_1 \int_0^{t_1} dt_2 V_{1m}(t_2) e^{i\omega_{m1} t_1} \cdot V_{m2}^{(2)} e^{i\omega_{m2} t_2} \leftarrow m=2 \text{ sobrevive}$$

$$= -\frac{1}{k^2} \int_0^t e^{i\omega_{21} t_1} dt_1 \int_0^{t_1} e^{i\omega_{21} t_2} \gamma^2 e^{i\omega(t_1-t_2)} dt_2 = -\frac{\gamma^2}{k^2} \int_0^t e^{i\omega t_1} dt_1 \int_0^{t_1} e^{-i\omega t_2} dt_2$$

$$= -\frac{\gamma^2}{k^2} \int_0^t e^{-i\omega t_1} dt_1 \left[ e^{i\omega t_1} - 1 \right] \cdot \frac{1}{-i\omega} = \frac{\gamma^2}{k^2 i \omega} \int_0^t [1 - e^{-i\omega t_1}] dt_1$$

$$\approx \frac{\gamma^2}{k^2 \omega^2} \left( t - i t^2 + 1 \right) \approx \frac{\gamma^2}{k^2 \omega^2} e^{-i\omega t} \left( e^{i\omega t} - e^{-i\omega t} \right)$$

$$= \frac{\gamma^2 \cdot 2i \sin \frac{\omega t}{2}}{k^2 \omega^2} \cdot e^{-i\omega t}$$

$$|C_{21}|^2 =$$

5.2

$t < 0 \rightarrow |0\rangle$  (oscilador armónico)

$$H'(x,t) = Ax^2 e^{-t/\tau} = V$$

$$\langle n|V|m\rangle = Ae^{-t/\tau} \langle n|x^2|m\rangle = Ae^{-t/\tau} \langle x|x\rangle \langle x|m\rangle$$

$$x|n\rangle = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (a + a^\dagger)|n\rangle = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (\sqrt{n+1}|n+1\rangle + \sqrt{n}|n-1\rangle)$$

$$c_n(t) \approx \delta_{ni} - \frac{i}{\hbar} \int_0^t dt' V_{ni}(t') \cdot e^{i\omega_n t'} \Rightarrow c_{n0}$$

$$V_{n0} \Rightarrow \langle n|x^2|0\rangle = \langle x|x\rangle \langle x|0\rangle = \frac{\hbar}{2m\omega} (\langle n-1|\sqrt{n} + \langle n+1|\sqrt{n+1})|0\rangle$$

$$= \frac{\hbar}{2m\omega} (\sqrt{2} \delta_{n-2,0} + \delta_{n+2,0})$$

$$c_{n0}(t) = -\frac{i}{\hbar} \int_0^t dt' A \cdot e^{-t'/\tau} \frac{\hbar}{2m\omega} (\sqrt{2} \delta_{n,2} + \delta_{n,0}) e^{i\omega_n t'}$$

$$= -\frac{i}{\hbar} \frac{A \cdot \hbar}{2m\omega} (\sqrt{2} \delta_{n,2} + \delta_{n,0}) \int_0^t e^{t'(i\omega_n - 1/\tau)} dt'$$

$$= -\frac{Ai}{2m\omega} \frac{(\sqrt{2} \delta_{n,2} + \delta_{n,0})}{i\omega_n - 1/\tau} \left[ e^{t(i\omega_n - 1/\tau)} - 1 \right] = \frac{Ai}{2m\omega} \frac{(\sqrt{2} \delta_{n,2} + \delta_{n,0})}{i\omega_n - 1/\tau}$$

Como  $n \neq 0$

$\delta_{n,0} = 0 \rightarrow$  sólo podrá saltar al nivel 2 ( $\delta_{n,2}$ )

$$c_{n,0}(t) = c_{2,0}(t) = \frac{-Ai}{\sqrt{2}m\omega} \frac{e^{-t/\tau} \cdot e^{i\omega_{20}t} - 1}{i\omega_{20} - 1/\tau} \xrightarrow{t \gg \tau} = \frac{Ai}{\sqrt{2}m\omega} \cdot \frac{1}{i\omega_{20} - 1/\tau}$$

$$P_{0 \rightarrow n} = P_{0 \rightarrow 2} = |c_{2,0}|^2 = \frac{|A|^2}{2m\omega} \cdot \frac{1}{\omega_{20}^2 + 1/\tau^2} = \frac{|A|^2}{2m\omega} \frac{1}{4\omega^2 + 1/\tau^2}$$

$$\omega_{20} = \omega \left( 2 + \frac{1}{2} - \left( 0 + \frac{1}{2} \right) \right) = 2\omega$$

$$E_n = \hbar\omega \left( n + \frac{1}{2} \right) \rightarrow$$



5.3

$$\vec{s} = \frac{\hbar}{2}$$

matrices de Pauli

$$H'(t) = \frac{4\Delta}{\hbar^2} \vec{s}_1 \cdot \vec{s}_2 = \frac{4\Delta}{\hbar^2} \frac{\hbar^2}{4} \vec{\sigma}_1 \cdot \vec{\sigma}_2 = \Delta \vec{\sigma}_1 \cdot \vec{\sigma}_2$$

$$|i\rangle = |+-\rangle$$

$$\text{Base: } \{ |++\rangle; |+-\rangle; |-+\rangle; |--\rangle \}$$

$$H'_{nm} = \langle n | H' | m \rangle =$$

$\vec{s}_1 \cdot \vec{s}_2 \rightarrow$  escribir en función de  $S_z^+, S_z^-, ( )^2$ , etc.

...

§.4.

$n=1, l=0, m=0$

$$\vec{E} = \begin{cases} 0 & \text{si } t < 0 \\ E_0 \cdot e^{-t/\tau} & \text{si } t > 0 \end{cases} \quad \vec{E}_0 = E_0 \hat{z}$$

$|i\rangle = |100\rangle ; |f\rangle = |nlm\rangle$

$H = H_0 + V ; V = q E_0 z e^{-t/\tau}$

$c_{fi} = -\frac{i}{\hbar} \int_0^t dt' e^{i\omega_{fi}t'} V_{fi}(t')$

$V_{fi}(t') = \langle f | V | i \rangle = \langle f | q E_0 z e^{-t'/\tau} | i \rangle = \int_{\mathbb{R}^3} \psi_{nlm}^* \cdot q E_0 \cdot z \cdot \psi_{100} dV e^{-t'/\tau}$   
 $= c_{fi} \cdot e^{-t'/\tau}$

$c_{fi} = -\frac{i q E_0}{\hbar} \int_0^t dt' e^{i\omega_{fi}t' - t'/\tau} \cdot \langle f | z | i \rangle = -\frac{i q E_0 \langle f | z | i \rangle}{\hbar} \left[ \frac{e^{i\omega_{fi}t' - t'/\tau}}{i\omega_{fi} - 1/\tau} \right]_0^t$

$= -\frac{i q E_0 \langle f | z | i \rangle}{\hbar} \cdot \frac{-1}{i\omega_{fi} - 1/\tau} = \frac{i}{\hbar} q E_0 \frac{\langle f | z | i \rangle}{i\omega_{fi} - 1/\tau}$

$|c_{fi}|^2 = \frac{q^2 E_0^2}{\hbar^2} \cdot \frac{|\langle f | z | i \rangle|^2}{\omega_{fi}^2 + 1/\tau^2} = K \frac{\langle f | z | i \rangle^2}{\omega_{fi}^2 + 1/\tau^2}$

$|c_{210|100}|^2 = \frac{q^2 E_0^2}{\hbar^2} \frac{\langle 210 | z | 100 \rangle^2}{(\omega_{210} - \omega_{100})^2 + 1/\tau^2} ; \omega_{nlm} = \frac{E_n}{\hbar} = -\frac{13.6 \text{ eV}}{\hbar n^2}$   
 $\rightarrow (\omega_{210} - \omega_{100})^2 = \frac{1}{\hbar^2} (-23.6 \text{ eV})^2 \left(\frac{3}{4}\right)^2$

$\langle 210 | z | 100 \rangle^2 = \int \psi_{210}^* \cdot z \cdot \psi_{100} \cdot r^2 \sin\theta dr d\theta d\phi$

$= \int R_{21}^* \cdot Y_{10}^* \cdot (\cancel{r} \cos\theta) \cdot R_{10} Y_{00} r^2 \sin\theta d\theta d\phi dr$

$= \int \left(\frac{1}{2a_0}\right)^{3/2} \cdot \frac{r}{\sqrt{3}a_0} e^{-r/2a_0} \cdot \sqrt{\frac{3}{4\pi}} \cdot \cos\theta \cdot \left(\frac{1}{a_0}\right)^{3/2} \cdot 2 e^{-r/a_0} \cdot \frac{1}{\sqrt{4\pi}} r^3 \sin\theta \cos\theta d\theta d\phi dr$

$= \int_0^\infty \left(\frac{r}{a_0}\right)^4 dr e^{-3r/2a_0} \frac{1}{4\pi} \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi \sin\theta \cos^2\theta d\theta$

$= \frac{1}{2\sqrt{2}} \int_0^\infty \frac{2^4}{3^4} x^4 e^{-x} \frac{2}{3} dx \left[ \frac{\cos^3\theta}{(-3)} \right]_0^\pi = \frac{2^4 a_0}{\sqrt{2} 3^6} \cdot 4! \left(\frac{-1-1}{-1}\right) = \frac{2^5}{\sqrt{2} 3^6} \cdot 4! a_0$

$= \frac{2^8}{\sqrt{2}} \frac{1}{3^5} a_0 //$

$\rightarrow$  El resto de  $\langle nlz|i \rangle$  son cero por simetría angular.  
 $P_{100 \rightarrow 210} = |c_{210-100}|^2 = \frac{2^{15}}{3^{10}} \frac{q^2 E_0^2 a_0^2}{\hbar^2} \cdot \frac{4}{(\omega_2 - \omega_1)^2 + 1/\tau^2} //$